

ANÁLISE MATEMÁTICA IV
LEEC – PRIMAVERA 2003 – EXERCÍCIOS SUPLEMENTARES
EQUAÇÕES DIFERENCIAIS ORDINÁRIAS

Equações Lineares Homogéneas

(1) Determine a solução geral da seguinte equação diferencial:

$$\frac{dy}{dt} + e^t y = 0 .$$

Resolução: Para $y \neq 0$,

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} + e^t y = 0 &\iff \frac{\dot{y}}{y} = -e^t \\ &\iff \int \frac{1}{y} dy = - \int e^t dt + c \\ &\iff \ln |y| = -e^t + c \\ &\iff |y(t)| = ke^{-e^t} \quad \text{onde } k > 0 \\ &\iff y(t) = ke^{-e^t} \quad \text{onde } k \neq 0 . \end{aligned}$$

Quando $y = 0$, encontra-se que a função $y(t) = 0$, $\forall t \in \mathbb{R}$, também é solução.

Solução geral:

$$y(t) = ke^{-e^t} \quad \text{com } k \in \mathbb{R} .$$

Intervalo de definição: \mathbb{R} .

Verificação:

$$\frac{dy}{dt} = \frac{d}{dt}(ke^{-e^t}) = k(-e^t)e^{-e^t} ,$$

logo

$$\frac{dy}{dt} + e^t y = k(-e^t)e^{-e^t} + ke^t e^{-e^t} = 0 \quad - \text{ok!}$$

□

Comentário: Esta EDO tem uma família infinita de soluções, família essa parametrizada por $k \in \mathbb{R}$, ou seja, para cada k real tem-se uma solução. Cada solução está definida em toda a recta real. ◇

Determine a solução do seguinte problema de valor inicial:

$$(2) \quad \begin{cases} \frac{dy}{dt} + \sqrt{1+t^2} y = 0 \\ y(0) = \sqrt{5} . \end{cases}$$

Resolução:

Resolução da EDO: Para $y \neq 0$,

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} + \sqrt{1+t^2} y = 0 &\iff \frac{\dot{y}}{y} = -\sqrt{1+t^2} \\ &\iff \ln|y| = -\int \sqrt{1+t^2} dt . \end{aligned}$$

Cálculo duma primitiva de $\sqrt{1+t^2}$: Fazendo a substituição $t = \frac{e^x - e^{-x}}{2} \stackrel{\text{def}}{=} \sinh x$, para a qual $\frac{dt}{dx} = \frac{e^x + e^{-x}}{2} \stackrel{\text{def}}{=} \cosh x$, obtém-se

$$\begin{aligned} \int \sqrt{1+t^2} dt &= \int \underbrace{\sqrt{1+\sinh^2 x}}_{\cosh x} \cosh x dx \\ &= \int \cosh^2 x dx \quad \text{a qual se pode primitivar por partes, ficando} \\ &= \sinh x \cosh x - \int \underbrace{\sinh^2 x}_{\cosh^2 x - 1} dx . \end{aligned}$$

Das duas últimas linhas obtém-se

$$2 \int \cosh^2 x dx = \sinh x \cosh x + x + c ,$$

pelo que

$$\int \sqrt{1+t^2} dt = \frac{1}{2}(\sinh x \cosh x + x) + c .$$

Falta escrever esta primitiva em termos de t :

$$\begin{aligned} t = \frac{e^x - e^{-x}}{2} &\iff (e^x)^2 - 2te^x - 1 = 0 \\ &\iff e^x = t + \sqrt{1+t^2} \end{aligned}$$

onde se aplicou a fórmula resolvente para a equação quadrática ($t - \sqrt{1+t^2}$ não pode ser solução porque é sempre negativo). Logo,

$$x = \ln(t + \sqrt{1+t^2}) .$$

Por outro lado,

$$\sinh x = t \quad \text{e} \quad \cosh x = \sqrt{1+t^2} .$$

Finalmente, a primitiva em questão fica

$$\begin{aligned} \int \sqrt{1+t^2} dt &= \frac{1}{2}(t\sqrt{1+t^2} + \ln(t + \sqrt{1+t^2})) + c \\ &= \frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2} + \ln \sqrt{t + \sqrt{1+t^2}} + c . \end{aligned}$$

Continuação da resolução da EDO: Para $y \neq 0$,

$$\ln |y| = - \int \sqrt{1+t^2} dt = -\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2} - \ln \sqrt{t + \sqrt{1+t^2}} + c$$

$$\Leftrightarrow |y(t)| = k \exp\left(-\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2} - \ln \sqrt{t + \sqrt{1+t^2}}\right) \quad \text{onde } k > 0$$

$$\Leftrightarrow y(t) = k \exp\left(-\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2} - \ln \sqrt{t + \sqrt{1+t^2}}\right) \quad \text{onde } k \neq 0$$

$$\Leftrightarrow y(t) = k \frac{1}{\sqrt{t + \sqrt{1+t^2}}} e^{-\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2}} \quad \text{onde } k \neq 0 .$$

Quando $y = 0$, encontra-se que a função $y(t) = 0$, $\forall t \in \mathbb{R}$, também é solução.

Solução geral:

$$y(t) = k \frac{1}{\sqrt{t + \sqrt{1+t^2}}} e^{-\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2}} \quad \text{com } k \in \mathbb{R} .$$

Intervalo de definição: \mathbb{R} .

Verificação: A condição inicial é verificada

$$\sqrt{5} = y(0) = ke^0 \quad \Rightarrow \quad k = \sqrt{5}$$

e a equação também:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \frac{d}{dt} \left(k \exp\left(-\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2} - \ln \sqrt{t + \sqrt{1+t^2}}\right) \right) \\ &= y(t) \cdot \frac{d}{dt} \left(-\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2} - \ln \sqrt{t + \sqrt{1+t^2}} \right) \\ &= y(t) \cdot \left(-\frac{1}{2}\sqrt{1+t^2} - \frac{1}{2} \frac{t^2}{\sqrt{1+t^2}} - \frac{1 + \frac{t}{\sqrt{1+t^2}}}{2(t + \sqrt{1+t^2})} \right) \\ &= y(t) \cdot \left(-\frac{1}{2}\sqrt{1+t^2} - \frac{t^2(t + \sqrt{1+t^2}) + \sqrt{1+t^2} + t}{2\sqrt{1+t^2}(t + \sqrt{1+t^2})} \right) \\ &= y(t) \cdot \left(-\frac{1}{2}\sqrt{1+t^2} - \underbrace{\frac{(1+t^2)(t + \sqrt{1+t^2})}{2\sqrt{1+t^2}(t + \sqrt{1+t^2})}}_{-\frac{1}{2}\sqrt{1+t^2}} \right) \\ &= -\sqrt{1+t^2} y(t) \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

Solução do problema de valor inicial:

$$y(t) = \sqrt{\frac{5}{t + \sqrt{1+t^2}}} e^{-\frac{1}{2}t\sqrt{1+t^2}} \quad \text{onde } k \in \mathbb{R} .$$

□

Comentário: Este problema de valor inicial tem uma única solução definida para todo o t real. ◇

Equações Lineares

(3) Resolva o seguinte problema de valor inicial

$$\frac{dy}{dt} + y = \frac{1}{1+t^2}, \quad y(2) = 3.$$

Resolução: O factor de integração desta EDO linear é e^t . Multiplicando por e^t tem-se

$$e^t \frac{dy}{dt} + e^t y = \frac{e^t}{1+t^2} \iff \frac{d}{dt}(e^t y) = \frac{e^t}{1+t^2}$$

e integrando entre 2 e t , tem-se

$$\begin{aligned} e^t y(t) - e^2 y(2) &= \int_2^t \frac{e^s}{1+s^2} ds \\ \iff y(t) &= e^{-t} \left(3e^2 + \int_2^t \frac{e^s}{1+s^2} ds \right) \\ \iff y(t) &= 3e^{2-t} + e^{-t} \left(\int_2^t \frac{e^s}{1+s^2} ds \right). \end{aligned}$$

Solução:

$$y(t) = 3e^{2-t} + e^{-t} \left(\int_2^t \frac{e^s}{1+s^2} ds \right).$$

Intervalo de definição: \mathbb{R} .

Verificação: A condição inicial é verificada

$$y(2) = 3e^0 + e^0 \left(\int_2^2 \frac{e^s}{1+s^2} ds \right) = 3 + 0 = 3$$

e a equação também:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= -3e^{2-t} - e^{-t} \int_2^t \frac{e^s}{1+s^2} ds + e^{-t} \frac{d}{dt} \left(\int_2^t \frac{e^s}{1+s^2} ds \right) \\ &= -3e^{2-t} - e^{-t} \int_2^t \frac{e^s}{1+s^2} ds + e^{-t} \frac{e^t}{1+t^2} \\ &= -y(t) + \frac{1}{1+t^2} \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

□

Comentário: Como nem sempre é possível primitivar uma função em termos de funções elementares, pode acontecer (como no exercício anterior) que a solução duma equação diferencial só possa ser apresentada em termos dum integral indefinido. ◇

Resolva o seguinte problema de valor inicial

$$\frac{dy}{dt} + h(t)y = t, \quad y(-1) = 2$$

(4) onde $h(t)$ é a função definida por

$$h(t) = \begin{cases} 0 & \text{se } t < 0 \\ t & \text{se } t \geq 0. \end{cases}$$

Resolução: O factor de integração para esta EDO linear é $e^{\int h(t)dt}$. Uma primitiva de $h(t)$ pode obter-se por meio dum integral indefinido, por exemplo:

$$H(t) = \int_0^t h(s)ds = \begin{cases} 0 & \text{se } t \leq 0 \\ \frac{1}{2}t^2 & \text{se } t > 0. \end{cases}$$

Multiplicando pelo factor de integração, tem-se

$$e^{H(t)} \frac{dy}{dt} + h(t)e^{H(t)}y = te^{H(t)} \iff \frac{d}{dt}(e^{H(t)}y) = te^{H(t)}$$

e integrando entre -1 e t , tem-se

$$\begin{aligned} e^{H(t)}y(t) - e^{H(-1)}y(-1) &= \int_{-1}^t se^{H(s)}ds \\ \iff y(t) &= e^{-H(t)} \left(2e^0 + \int_{-1}^t se^{H(s)}ds \right) \\ \iff y(t) &= \begin{cases} 2e^{-H(t)} + e^{-H(t)} \left(\int_{-1}^0 se^0 ds + \int_0^t se^{\frac{1}{2}s^2} ds \right) & \text{se } t > 0 \\ 2e^{-H(t)} + e^{-H(t)} \int_{-1}^t se^0 ds & \text{se } t \leq 0 \end{cases} \\ \iff y(t) &= \begin{cases} 2e^{-\frac{1}{2}t^2} + e^{-\frac{1}{2}t^2} \left(-\frac{1}{2} + \left[e^{\frac{1}{2}s^2} \right]_0^t \right) & \text{se } t > 0 \\ 2e^0 + \frac{t^2}{2} - \frac{1}{2} & \text{se } t \leq 0 \end{cases} \\ \iff y(t) &= \begin{cases} 2e^{-\frac{1}{2}t^2} + e^{-\frac{1}{2}t^2} \left(e^{\frac{1}{2}t^2} - \frac{3}{2} \right) & \text{se } t > 0 \\ 2 + \frac{t^2}{2} - \frac{1}{2} & \text{se } t \leq 0 \end{cases} \\ \iff y(t) &= \begin{cases} \frac{1}{2}e^{-\frac{1}{2}t^2} + 1 & \text{se } t > 0 \\ \frac{t^2}{2} + \frac{3}{2} & \text{se } t \leq 0. \end{cases} \end{aligned}$$

Solução:

$$y(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}e^{-\frac{1}{2}t^2} + 1 & \text{se } t > 0 \\ \frac{t^2}{2} + \frac{3}{2} & \text{se } t \leq 0. \end{cases}$$

Intervalo de definição: \mathbb{R} .

Verificação: Primeiro nota-se que

$$y(-1) = \frac{1}{2} + \frac{3}{2} = 2.$$

Além disso, tem-se, para $t \neq 0$

$$\frac{dy}{dt} = \begin{cases} -\frac{1}{2}te^{-\frac{1}{2}t^2} = -ty(t) + t = -h(t)y(t) + t & \text{se } t > 0 \\ t = -0y(t) + t = -h(t)y(t) + t & \text{se } t < 0 . \end{cases}$$

Em $t = 0$ ambas as derivadas laterais de $y(t)$ são 0 e portanto a equação

$$\frac{dy}{dt}(0) + h(0)y(0) = 0$$

é satisfeita. □

Comentário: Apesar da expressão da solução do problema de valor inicial ter de ser dada por ramos, a função $y(t)$ é de classe C^1 . Isto deve-se ao facto de $H(t)$ ser de classe C^1 em \mathbb{R} (é uma primitiva da função contínua $h(t)$) e à expressão integral para a solução $y(t)$.

◇

(5)

Um cardume de salmões vive tranquilamente numa zona costeira. A taxa de natalidade do cardume é de 2 por cento por dia e a taxa de mortalidade é de 1 por cento por dia. Em $t=0$ o cardume tem 1000 salmões e nesse dia chega à zona um tubarão que se dedica a consumir 15 salmões por dia. Quanto tempo demora o tubarão a extinguir o cardume?

Resolução: Seja $y(t)$ a população de salmões no dia t . A evolução normal da população seria aumentar à taxa de $2 - 1 = 1$ por cento por dia. Isto é, a população deveria satisfazer a equação diferencial:

$$\frac{dy}{dt} = 0.01y .$$

No entanto, a partir do momento em que o tubarão chega, morrem mais 15 salmões por dia e portanto tem-se

$$\frac{dy}{dt} = 0.01y - 15 .$$

Uma vez que no instante $t = 0$ há 1000 salmões, para responder à questão do enunciado tem de se resolver para $t \geq 0$ o problema de valor inicial:

$$\frac{dy}{dt} = 0.01y - 15 , \quad y(0) = 1000 .$$

O factor de integração para esta EDO linear é $e^{-0.01t}$. Multiplicando pelo factor de integração obtém-se

$$\frac{d}{dt} (e^{-0.01t}y(t)) = -15e^{-0.01t}$$

e integrando entre 0 e t tem-se

$$\begin{aligned} e^{-0.01t}y(t) - 1000 &= \int_0^t -15e^{-0.01s} ds \\ \iff y(t) &= e^{0.01t} \left(1000 - \int_0^t 15e^{-0.01s} ds \right) \\ \iff y(t) &= 1000e^{0.01t} - 15e^{0.01t} \left[-\frac{e^{-0.01s}}{0.01} \right]_0^t \\ \iff y(t) &= 1000e^{0.01t} - 1500(e^{0.01t} - 1) \\ \iff y(t) &= 1500 - 500e^{0.01t} . \end{aligned}$$

Solução:

$$y(t) = 1500 - 500e^{0.01t} .$$

Intervalo de definição: \mathbb{R} .

Note-se que, apesar da solução da equação estar definida para $t \in \mathbb{R}$, ela só tem significado físico para $t \geq 0$.

Verificação: Primeiro confirma-se que

$$y(0) = 1500 - 500 = 1000 .$$

Além disso, tem-se

$$\frac{dy}{dt} = -5e^{0.01t} = 0.01(y - 1500) = 0.01y(t) - 15 \quad - \text{ok!}$$

Resposta ao problema: O cardume estará extinto quando $y(t) = 0$.

$$\begin{aligned} 1500 - 500e^{0.01t} &= 0 \\ \iff e^{0.01t} &= 3 \\ \iff t &= 100 \ln 3 \\ \implies t &\simeq 109.9 . \end{aligned}$$

Conclui-se que o tubarão leva aproximadamente 110 dias a extinguir o cardume de salmões.

□

(6)

Um resíduo industrial é introduzido num tanque que contém 1000 litros de água a uma taxa de 1 litro por minuto. A mistura é instantaneamente homogeneizada e despejada à mesma taxa de 1 litro por minuto.

- (a) Determine a concentração de resíduo no tanque no minuto t .
 (b) Quanto tempo leva esta concentração a atingir os 20 por cento?

Resolução:

- (a) Seja $y(t)$ a quantidade de resíduo no tanque no minuto t em litros. Se o tanque tivesse capacidade ilimitada e não houvesse escoamento, a quantidade de resíduo aumentaria de acordo com a lei

$$\frac{dy}{dt} = 1 .$$

Como se está a admitir que o resíduo se mistura imediatamente e que o conteúdo do tanque é escoado à mesma taxa em que o tanque é cheio, a taxa de aumento de resíduo será inferior porque uma parte do resíduo se escoará imediatamente. A questão é: que parte? Uma vez que a mistura é homogénea, a proporção de resíduo no litro escoado em cada minuto será idêntica à proporção de resíduo no tanque. Esta proporção é $\frac{y(t)}{1000}$. Assim conclui-se que a quantidade de resíduo que se escoar por minuto é $0.001y(t)$ litros. Donde $y(t)$ obedece à lei dada pela EDO linear:

$$\frac{dy}{dt} = 1 - 0.001y .$$

Inicialmente, ou seja, no minuto $t = 0$, não há qualquer resíduo no tanque, portanto

$$y(0) = 0 .$$

Para responder à questão do enunciado tem-se então que resolver, para $t \geq 0$, o problema de valor inicial:

$$\frac{dy}{dt} = 1 - 0.001y , \quad y(0) = 0 .$$

Para resolver a EDO multiplica-se pelo factor de integração $e^{0.001t}$ obtendo:

$$\frac{d}{dt} (e^{0.001t} y(t)) = e^{0.001t} .$$

Integrando entre 0 e t , tem-se:

$$\begin{aligned} e^{0.001t}y(t) - 0 &= \int_0^t e^{0.001s} ds \\ \Leftrightarrow y(t) &= e^{-0.001t} \int_0^t e^{0.001s} ds \\ \Leftrightarrow y(t) &= 1000(1 - e^{-0.001t}) . \end{aligned}$$

Seja $c(t)$ a concentração de resíduo no tanque no minuto t em percentagem de volume. Conclui-se que

$$c(t) = \frac{y(t)}{1000} = 1 - e^{-0.001t} .$$

Solução: A concentração de resíduo no tanque no minuto t é

$$c(t) = 1 - e^{-0.001t} .$$

Intervalo de definição: \mathbb{R} , mas a solução só tem significado físico para $t \geq 0$.

Verificação: Uma vez que se resolveu o problema de valor inicial para a quantidade $y(t)$, aplica-se a verificação também a $y(t)$. Primeiro nota-se que

$$y(0) = 1000(1 - 1) = 0 .$$

Além disso, tem-se

$$\frac{dy}{dt} = e^{-0.001t} = -0.001(y - 1000) = -0.001y(t) + 1 \quad - \text{ok!}$$

(b) A concentração atinge 20 por cento quando

$$\begin{aligned} 1 - e^{-0.001t} &= 0.2 \\ \Leftrightarrow e^{-0.001t} &= 0.8 \\ \Leftrightarrow t &= -1000 \ln 0.8 \\ \Rightarrow t &\simeq 223.1 . \end{aligned}$$

Portanto, a concentração leva aproximadamente 3h e 43m a atingir os 20 por cento. \square

Chama-se *equação de Bernoulli* a uma equação diferencial da forma

$$\frac{dy}{dt} + a(t)y = b(t)y^n$$

onde $n > 1$ é um número natural.

(7) (a) Determine a solução geral desta equação.

Sugestão: Divida ambos os lados por y^n e transforme a equação numa equação linear fazendo a mudança de variável $u = y^{1-n}$.

(b) Ache a solução geral da seguinte equação de Bernoulli

$$\frac{dy}{dt} + y \sin t + y^3 \sin 2t = 0 .$$

Equações Separáveis

(8)

Determine a solução geral da seguinte equação diferencial:

$$\frac{dy}{dt} = \frac{1}{t} .$$

Resolução: Para $t \neq 0$,

$$\frac{dy}{dt} = \frac{1}{t} \iff \int \frac{dy}{dt} dt = \int \frac{1}{t} dt + c$$

$$\iff \int dy = \ln |t| + c$$

$$\iff y(t) = \ln |t| + c .$$

Solução geral:

$$y(t) = \ln |t| + c \quad \text{com } c \in \mathbb{R} .$$

Intervalo de definição: $] -\infty, 0[$ ou $]0, +\infty[$.Verificação:

$$\frac{dy}{dt} = \frac{d}{dt}(\ln |t| + c) = \frac{1}{t} \quad (\text{para } t \neq 0) \quad - \text{ok!}$$

□

Comentário: A equação dada tem duas famílias infinitas de soluções, cada família parametrizada por $c \in \mathbb{R}$. As soluções de uma família estão definidas no semi-eixo aberto $] -\infty, 0[$ e as soluções da outra família no semi-eixo aberto $]0, +\infty[$. ◇

(9)

Determine a solução geral da seguinte equação diferencial:

$$\frac{dy}{dt} = 1 - t + y^2 - ty^2 .$$

Resolução: Factorizando o segundo membro, e dividindo por $1 + y^2$ (que nunca é zero),

$$\frac{dy}{dt} = 1 - t + y^2 - ty^2 \iff \frac{dy}{dt} = (1 - t)(1 + y^2)$$

$$\iff \frac{\dot{y}}{1+y^2} = 1 - t$$

$$\iff \int \frac{1}{1+y^2} dy = \int (1 - t) dt + c$$

$$\iff \arctan y = t - \frac{1}{2}t^2 + c$$

$$\iff y(t) = \tan\left(t - \frac{1}{2}t^2 + c\right) \\ \text{para } t - \frac{1}{2}t^2 + c \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z} .$$

Solução geral:

$$y(t) = \tan\left(t - \frac{1}{2}t^2 + c\right) \quad \text{com } c \in \mathbb{R} .$$

Intervalo de definição: Os intervalos de definição possíveis são os intervalos máximos contidos no conjunto

$$\mathbb{R} \setminus \left\{ t \in \mathbb{R} : t - \frac{1}{2}t^2 + c \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z} \right\} .$$

Verificação:

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dt} &= \frac{d}{dt}[\tan(t - \frac{1}{2}t^2 + c)] \\ &= (1 - t)[1 + \tan^2(t - \frac{1}{2}t^2 + c)] \\ 1 - t + y^2 - ty^2 &= (1 - t)(1 + y^2) \\ &= (1 - t)[1 + \tan^2(t - \frac{1}{2}t^2 + c)] \quad - \text{ok!}\end{aligned}$$

□

Comentário: Os possíveis intervalos de definição da solução foram apenas apresentados implicitamente como intervalos abertos de comprimento máximo contidos no conjunto

$$\mathbb{R} \setminus \{t : t - \frac{1}{2}t^2 + c \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}.$$

Por outras palavras, um intervalo de definição concreto terá por extremos duas soluções consecutivas da equação quadrática

$$\frac{1}{2}t^2 - t - c + \frac{\pi}{2} + k\pi = 0$$

com k a variar em \mathbb{Z} . Se fosse dada uma condição inicial, escolher-se-ia a constante real c e determinar-se-ia o intervalo que contivesse o instante inicial.

Por exemplo, se fosse dada a condição inicial $y(0) = 0$, a constante c teria que satisfazer $0 = y(0) = \tan c$. Escolhendo $c = 0$, o intervalo de definição da solução deste problema de valor inicial seria o intervalo máximo contido no conjunto

$$\mathbb{R} \setminus \{t : t - \frac{1}{2}t^2 \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$$

que contém o instante $t = 0$. Resolvendo a equação quadrática

$$t^2 - 2t + \pi + 2k\pi = 0 \iff t = 1 \pm \sqrt{1 - \pi - 2k\pi}$$

(com $k \in \mathbb{Z}$), obtém-se que as soluções mais próximas de $t = 0$ são

$$t = 1 - \sqrt{1 + \pi} \quad \text{e} \quad t = 1 + \sqrt{1 + \pi}.$$

Sendo estes os dois instantes mais próximos de 0 onde a solução explode, conclui-se que o problema de valor inicial

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = 1 - t + y^2 - ty^2 \\ y(0) = 0 \end{cases}$$

tem por solução

$$y(t) = \tan(t - \frac{1}{2}t^2)$$

definida para

$$t \in]1 - \sqrt{1 + \pi}, 1 + \sqrt{1 + \pi}[.$$

◇

Suponha que se tem uma equação diferencial da forma

$$\frac{dy}{dt} = f\left(\frac{y}{t}\right),$$

(10) como, por exemplo, a equação $\frac{dy}{dt} = \sin\left(\frac{y}{t}\right)$. Estas equações dizem-se *homogéneas*. Como o segundo membro da equação depende apenas do quociente $\frac{y}{t}$, é natural fazer a substituição $v = \frac{y}{t}$, ou seja, $y = vt$.

Mostre que esta substituição transforma $\frac{dy}{dt} = f\left(\frac{y}{t}\right)$ na equação equivalente

$$t \frac{dv}{dt} + v = f(v),$$

a qual é separável.

Resolução: Supõe-se que $t \neq 0$. Se $y(t) = tv(t)$, então

$$\frac{dy}{dt} = t \frac{dv}{dt} + v,$$

peço que a equação $\frac{dy}{dt} = f\left(\frac{y}{t}\right)$ fica

$$t \frac{dv}{dt} + v = f(v),$$

que é separável:

$$\frac{\dot{v}}{f(v) - v} = \frac{1}{t} \quad \text{para } f(v) \neq v.$$

□

Determine se cada uma das seguintes funções de t e y pode ser expressa como uma função duma só variável $\frac{y}{t}$:

(11) (a) $\ln y - \ln t + \frac{t+y}{t-y}$,

(b) $\frac{y^3+t^3}{yt^2+y^3}$.

Resolução:

(a) *Sim*: fundindo os logaritmos e dividindo numerador e denominador da fracção por t , fica

$$\ln y - \ln t + \frac{t+y}{t-y} = \ln \frac{y}{t} + \frac{1 + \frac{y}{t}}{1 - \frac{y}{t}}.$$

(b) *Sim* para $t \neq 0$: dividindo numerador e denominador da fracção por t^3 , fica

$$\frac{y^3+t^3}{yt^2+y^3} = \frac{\left(\frac{y}{t}\right)^3 + 1}{\frac{y}{t} + \left(\frac{y}{t}\right)^3}.$$

Para $t = 0$, a função original vale 1 (ou tem limite 1 quando $y \rightarrow 0$), mas a substituição para a variável $\frac{y}{t}$ não é legal.

□

Comentário: Na alínea (b), a resposta estrita é “não”. No entanto, pode ser útil saber exprimir a função em termos duma só variável no domínio $t \neq 0$. ◇

Determine a solução geral da seguinte equação diferencial:

$$t^2 \frac{dy}{dt} = 2ty + y^2 .$$

(12) **Sugestão:** Exercício 10.

Resolução: Para $t \neq 0$, divide-se a equação por t^2 e depois aplique-se o exercício 10:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} = 2\frac{y}{t} + \left(\frac{y}{t}\right)^2 &\iff t\frac{dv}{dt} + v = 2v + v^2 \\ &\iff \frac{\dot{v}}{v+v^2} = \frac{1}{t} \quad \text{para } v + v^2 \neq 0 \\ &\iff \int \frac{1}{v+v^2} dv = \int \frac{1}{t} dt + c . \end{aligned}$$

Cálculo duma primitiva de $\frac{1}{v+v^2}$: Decompõe-se $\frac{1}{v+v^2}$ em fracções simples:

$$\begin{aligned} \frac{1}{v(1+v)} = \frac{A}{v} + \frac{B}{1+v} &\iff 1 = A + Av + Bv \\ &\iff A = 1 \quad \text{and} \quad B = -1 . \end{aligned}$$

Logo, uma primitiva de $\frac{1}{v+v^2}$ é

$$\int \frac{1}{v} dv - \int \frac{1}{1+v} dv = \ln |v| - \ln |1+v| .$$

Continuação da resolução da EDO:

$$\begin{aligned} \int \frac{1}{v+v^2} dv = \int \frac{1}{t} dt + c &\iff \ln |v| - \ln |1+v| = \ln |t| + c \\ &\iff \ln \left| \frac{v}{1+v} \right| = \ln |t| + c \\ &\iff \frac{v}{1+v} = kt \quad \text{onde } k \neq 0 \\ &\iff v(1-kt) = kt \\ &\iff v(t) = \frac{kt}{1-kt} \\ &\iff y(t) = \frac{kt^2}{1-kt} \end{aligned}$$

onde na última linha se substituiu v de volta por $\frac{y}{t}$.

Apesar da técnica de resolução só se aplicar quando $t \neq 0$, a extensão da função y acima para $t = 0$ é válida e permanece solução da equação.

Falta estudar os casos em que $v + v^2 = v(v+1) = 0$ (onde $v = \frac{y}{t}$) excluídos no início da resolução:

– quando $v = 0$, obtém-se que $y(t) = 0, \forall t$, é solução, a qual pode ser descrita na forma acima se se tomar $k = 0$;

– quando $v = -1$, verifica-se, por substituição na equação diferencial, que $y(t) = -t, \forall t$, também é solução:

$$t^2 \frac{d}{dt}(-t) = -t^2 = 2t(-t) + (-t)^2 .$$

Solução geral:

$$y(t) = \frac{kt^2}{1-kt} \text{ com } k \in \mathbb{R} \quad \text{ou} \quad y(t) = -t.$$

Intervalo de definição: Para $k \neq 0$, o intervalo de definição duma solução da primeira forma é $]-\infty, \frac{1}{k}[$ ou $]\frac{1}{k}, \infty[$. Para $k = 0$, o intervalo de definição de $y(t) = 0$ é \mathbb{R} . O intervalo de definição da solução $y(t) = -t$ também é \mathbb{R} .

Verificação:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \frac{2kt(1-kt) + k^2t^2}{(1-kt)^2} \\ t^2 \frac{dy}{dt} &= \frac{2kt^3(1-kt) + k^2t^4}{(1-kt)^2} \\ 2ty + y^2 &= \frac{2kt^3}{1-kt} + \frac{k^2t^4}{(1-kt)^2} \\ &= \frac{2kt^3(1-kt) + k^2t^4}{(1-kt)^2} = t^2 \frac{dy}{dt} \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

□

Comentário: A equação dada tem duas famílias de soluções definidas em subintervalos de \mathbb{R} , cada uma parametrizada por $k \neq 0$, e tem ainda mais duas soluções ($y(t) = -t$ e $y(t) = 0$) definidas em todo o \mathbb{R} . ◇

Um objecto de massa m é lançado verticalmente a partir da superfície da Terra com uma velocidade inicial V_0 . Considera-se um referencial em que o sentido positivo do eixo dos y 's coincida com a direcção vertical apontando para cima, estando a origem sobre a superfície da Terra. Assumindo que não há resistência do ar, mas considerando a variação do campo gravitacional terrestre com a altitude, obtém-se a seguinte lei para a velocidade $V(t)$ do objecto:

$$(13) \quad m \frac{dV}{dt} = -\frac{mgR^2}{(y+R)^2}$$

onde R é o raio da Terra.

- (a) Seja $V(t) = v(y(t))$, onde $v = v(y)$ é a velocidade como função da altitude y . Determine a equação diferencial satisfeita por $v(y)$.
- (b) Calcule a chamada *velocidade de escape*, ou seja, calcule a menor velocidade inicial V_0 para a qual o objecto não regressa à Terra.

Sugestão: A velocidade de escape é determinada impondo que $v(y)$ permaneça positivo.

(14)

Considere uma espécie com reprodução sexuada: cada membro da população necessita de encontrar um parceiro para se reproduzir. Seja $N(t)$ a população total no instante t . O número de encontros entre machos e fêmeas deve ser proporcional ao produto do número de machos pelo número de fêmeas. Como cada um destes números é proporcional a $N(t)$, o número de nascimentos é proporcional a $N^2(t)$. Por outro lado, a taxa de mortalidade é proporcional a $N(t)$ pois não depende de encontros entre indivíduos.

Em resumo, a população $N(t)$ satisfaz a equação diferencial

$$\frac{dN}{dt} = bN^2 - aN \quad , \quad \text{com } a, b > 0 .$$

Mostre que, se $N(0) < \frac{a}{b}$, então $N(t) \rightarrow 0$ quando $t \rightarrow +\infty$. Conclua que, quando a população é inferior ao nível crítico $\frac{a}{b}$, a população está em vias de extinção.

Equações Exactas

(15)

Determine a solução geral da seguinte equação diferencial:

$$2t \sin y + y^3 e^t + (t^2 \cos y + 3y^2 e^t) \frac{dy}{dt} = 0 .$$

Resolução: *Esta equação não é linear nem separável.*

Teste de equação exacta:

A equação

$$\underbrace{2t \sin y + y^3 e^t}_{M(t,y)} + \underbrace{(t^2 \cos y + 3y^2 e^t)}_{N(t,y)} \frac{dy}{dt} = 0$$

é exacta se e só se existe uma função "potencial", $F = F(t, y)$, tal que

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = M(t, y) \\ \frac{\partial F}{\partial y} = N(t, y) \end{cases}$$

(por definição de equação exacta).

Uma vez que as expressões de $M(t, y)$ e $N(t, y)$ são continuamente diferenciáveis em todo o \mathbb{R}^2 , uma condição necessária e suficiente para a existência duma tal função potencial F é¹

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial t} .$$

Ora

$$\frac{\partial M}{\partial y} = 2t \cos y + 3y^2 e^t = \frac{\partial N}{\partial t} ,$$

pelo que se conclui que a equação é exacta.

¹Cf. Análise Matemática III: condição para um campo vectorial $(M(t, y), N(t, y))$ ser o gradiente, $\nabla F = (\frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial y})$, de alguma função escalar $F(t, y)$.

Resolução da EDO:

Determina-se uma função potencial, F :

$$\begin{aligned} & \begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = 2t \sin y + y^3 e^t \\ \frac{\partial F}{\partial y} = t^2 \cos y + 3y^2 e^t \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} F(t, y) = \int (2t \sin y + y^3 e^t) dt + f(y) \\ F(t, y) = \int (t^2 \cos y + 3y^2 e^t) dy + g(t) \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} F(t, y) = t^2 \sin y + y^3 e^t + f(y) \\ F(t, y) = t^2 \sin y + y^3 e^t + g(t) . \end{cases} \end{aligned}$$

Escolhendo

$$F(t, y) = t^2 \sin y + y^3 e^t ,$$

a equação diferencial fica equivalente a

$$\frac{d}{dt} F(t, y(t)) = 0 \iff F(t, y) = c \iff t^2 \sin y + y^3 e^t = c .$$

Solução:

$$t^2 \sin y + y^3 e^t = c \quad (\star) \quad \text{com } c \in \mathbb{R} .$$

Verificação:

$$\begin{aligned} & t^2 \sin y + y^3 e^t \quad \text{é constante} \\ \Leftrightarrow & \frac{d}{dt} (t^2 \sin y + y^3 e^t) = 0 \\ \Leftrightarrow & \frac{\partial}{\partial t} (t^2 \sin y + y^3 e^t) + \frac{\partial}{\partial y} (t^2 \sin y + y^3 e^t) \frac{dy}{dt} = 0 \\ \Leftrightarrow & 2t \sin y + y^3 e^t + (t^2 \cos y + 3y^2 e^t) \frac{dy}{dt} = 0 \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

□

Comentário: Pelo teorema da função implícita, se for dada uma condição inicial, $y(t_0) = y_0$, a expressão (\star) determina $y = y(t)$ em torno de $t = t_0$, desde que seja satisfeita a condição

$$\frac{\partial F}{\partial y}(t_0, y_0) \neq 0 ,$$

ou seja,

$$t_0^2 \cos y_0 + 3y_0^2 e^{t_0} \neq 0 .$$

◇

Determine a solução do seguinte problema de valor inicial:

$$(16) \quad \begin{cases} 3t^2 + 4ty + (2y + 2t^2) \frac{dy}{dt} = 0 \\ y(0) = 1 . \end{cases}$$

Resolução: A equação diferencial não é linear nem separável.

Teste de equação exacta:

A equação diferencial

$$\underbrace{3t^2 + 4ty}_{M(t,y)} + \underbrace{(2y + 2t^2)}_{N(t,y)} \frac{dy}{dt} = 0$$

é exacta se e só se existe uma função potencial, $F = F(t, y)$, tal que

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = M(t, y) \\ \frac{\partial F}{\partial y} = N(t, y) \end{cases}$$

(por definição de equação exacta).

Uma vez que as expressões de $M(t, y)$ e $N(t, y)$ são continuamente diferenciáveis em todo o \mathbb{R}^2 , uma condição necessária e suficiente para a existência duma tal função potencial F é²

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial t} .$$

Ora

$$\frac{\partial M}{\partial y} = 4t = \frac{\partial N}{\partial t} ,$$

pele que se conclui que a equação é exacta.

Resolução da EDO:

Para encontrar uma função potencial, F , resolve-se o sistema de equações

$$\begin{aligned} & \begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = 3t^2 + 4ty \\ \frac{\partial F}{\partial y} = 2y + 2t^2 \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} F(t, y) = \int (3t^2 + 4ty) dt + f(y) \\ F(t, y) = \int (2y + 2t^2) dy + g(t) \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} F(t, y) = t^3 + 2t^2y + f(y) \\ F(t, y) = y^2 + 2t^2y + g(t) . \end{cases} \end{aligned}$$

Escolhendo

$$F(t, y) = t^3 + y^2 + 2t^2y ,$$

a equação diferencial fica equivalente a

$$\frac{d}{dt} F(t, y(t)) = 0 \Leftrightarrow F(t, y) = c \Leftrightarrow t^3 + y^2 + 2t^2y = c .$$

Condição inicial:

A condição $y(0) = 1$ impõe que a constante real c satisfaça

$$0^3 + 1^2 + 2 \cdot 0^2 \cdot 1 = c \Leftrightarrow c = 1 .$$

²Cf. Análise Matemática III: condição para um campo vectorial $(M(t, y), N(t, y))$ ser o gradiente, $\nabla F = (\frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial y})$, de alguma função escalar $F(t, y)$.

A solução do problema de valor inicial é dada por

$$t^3 + y^2 + 2t^2y = 1 \iff y^2 + 2t^2y + t^3 - 1 = 0$$

$$\iff y(t) = -t^2 \pm \sqrt{t^4 - t^3 + 1}.$$

De modo a que $y(0) = 1$, escolhe-se o sinal $+$ para a raiz quadrada.

Intervalo de definição:

– Para que $y = y(t)$ esteja definida, o argumento da raiz quadrada tem que ser não-negativo.

– Para que $y = y(t)$ seja diferenciável, o argumento da raiz quadrada tem que ser positivo, o que acontece sempre:

- quando $t \geq 1$, tem-se $t^4 \geq t^3$, logo $t^4 - t^3 + 1 \geq 1$;
- quando $t < 0$, tem-se $t^4 \geq 0$ e $-t^3 \geq 0$, logo $t^4 - t^3 + 1 \geq 1$;
- quando $0 < t < 1$, tem-se $t^4 > 0$ e $t^3 < 1$, logo $t^4 - t^3 + 1 > 0$.

Conclui-se que o intervalo máximo de definição é \mathbb{R} .

Solução do problema de valor inicial:

$$y(t) = -t^2 + \sqrt{t^4 - t^3 + 1}, \quad \text{para todo o } t \in \mathbb{R}.$$

Verificação:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \frac{d}{dt} \left(-t^2 + \sqrt{t^4 - t^3 + 1} \right) \\ &= -2t + \frac{4t^3 - 3t^2}{2\sqrt{t^4 - t^3 + 1}} \end{aligned}$$

$$2y + 2t^2 = 2\sqrt{t^4 - t^3 + 1}$$

$$(2y + 2t^2) \frac{dy}{dt} = -4t\sqrt{t^4 - t^3 + 1} + 4t^3 - 3t^2 \quad (\star)$$

$$3t^2 + 4ty = 3t^2 - 4t^3 + 4t\sqrt{t^4 - t^3 + 1} \quad (\star\star)$$

$$(\star\star) + (\star) = 0 \quad - \text{ok!}$$

$$y(0) = -0 + \sqrt{0 - 0 + 1} = 1 \quad - \text{ok!}$$

□

(17)

Determine a constante real α para a qual a equação diferencial seguinte é exacta e resolva-a:

$$e^{\alpha t + y} + 3t^2y^2 + (2yt^3 + e^{\alpha t + y}) \frac{dy}{dt} = 0.$$

Resolução:

Determinação de α :

A equação

$$\underbrace{e^{\alpha t + y} + 3t^2y^2}_{M(t,y)} + \underbrace{(2yt^3 + e^{\alpha t + y})}_{N(t,y)} \frac{dy}{dt} = 0$$

é exacta se e só se existe uma função potencial, $F = F(t, y)$, tal que

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = M(t, y) \\ \frac{\partial F}{\partial y} = N(t, y) \end{cases}$$

(por definição de equação exacta).

Uma vez que as expressões de $M(t, y)$ e $N(t, y)$ são continuamente diferenciáveis em todo o \mathbb{R}^2 , uma condição necessária e suficiente para a existência duma tal função potencial F é³

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial t} .$$

Há então que escolher α de modo a satisfazer a equação

$$e^{\alpha t+y} + 6t^2y = 6yt^2 + \alpha e^{\alpha t+y} \iff \alpha = 1 .$$

Para que a equação seja exacta, a constante α deve ser 1.

Resolução da equação para $\alpha = 1$:

Quando $\alpha = 1$, encontra-se uma função potencial, F , resolvendo o sistema de equações

$$\begin{aligned} & \begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = e^{t+y} + 3t^2y^2 \\ \frac{\partial F}{\partial y} = 2yt^3 + e^{t+y} \end{cases} \\ \iff & \begin{cases} F(t, y) = \int (e^{t+y} + 3t^2y^2) dt + f(y) \\ F(t, y) = \int (2yt^3 + e^{t+y}) dy + g(t) \end{cases} \\ \iff & \begin{cases} F(t, y) = e^{t+y} + t^3y^2 + f(y) \\ F(t, y) = y^2t^3 + e^{t+y} + g(t) . \end{cases} \end{aligned}$$

Uma solução possível é

$$F(t, y) = t^3y^2 + e^{t+y} .$$

A equação dada é equivalente a

$$\frac{d}{dt}F(t, y(t)) = 0 \iff F(t, y) = c \iff t^3y^2 + e^{t+y} = c .$$

Solução:

$$t^3y^2 + e^{t+y} = c \quad (*) \quad \text{com } c \in \mathbb{R} .$$

Verificação:

$$\begin{aligned} & t^3y^2 + e^{t+y} \quad \text{é constante} \\ \iff & \frac{d}{dt}(t^3y^2 + e^{t+y}) = 0 \\ \iff & \frac{\partial}{\partial t}(t^3y^2 + e^{t+y}) + \frac{\partial}{\partial y}(t^3y^2 + e^{t+y}) \frac{dy}{dt} = 0 \\ \iff & 3t^2y^2 + e^{t+y} + (2yt^3 + e^{t+y}) \frac{dy}{dt} = 0 \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

□

Comentário: Pelo teorema da função implícita, se for dada uma condição inicial, $y(t_0) = y_0$, a expressão (*) determina $y = y(t)$ em torno de $t = t_0$, desde que seja satisfeita a condição

$$\frac{\partial F}{\partial y}(t_0, y_0) \neq 0 ,$$

ou seja,

$$2y_0t_0^3 + e^{t_0+y_0} \neq 0 , \quad (**)$$

³Cf. Análise Matemática III: condição para um campo vectorial $(M(t, y), N(t, y))$ ser o gradiente, $\nabla F = (\frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial y})$, de alguma função escalar $F(t, y)$.

Pode-se ver que, para a equação diferencial dada, as condições iniciais só são admissíveis se verificarem a condição (**): Suponha-se, por redução ao absurdo, que existia uma solução com condição inicial (t_0, y_0) tal que

$$2y_0t_0^3 + e^{t_0+y_0} = 0 .$$

A própria EDO avaliada em (t_0, y_0) imporá também que

$$e^{t_0+y_0} + 3t_0^2y_0^2 = 0 .$$

Nesse caso, teria que ser $t_0 \neq 0$ e $y_0 \neq 0$. Então

$$2y_0t_0^3 = 3t_0^2y_0^2 \iff 2t_0 = 3y_0 \iff y_0 = \frac{2}{3}t_0 .$$

Voltando a substituir, ficaria

$$0 = [2y_0t_0^3 + e^{t_0+y_0}]_{y_0=\frac{2}{3}t_0} = \frac{4}{3}t_0^4 + e^{\frac{5}{3}t_0} ,$$

o que é impossível, pois a exponencial é sempre positiva e o primeiro termo nunca é negativo. \diamond

Mostre que qualquer equação separável da forma

$$\frac{dy}{dt} = \frac{g(t)}{f(y)}$$

é exacta.

(18)

Resolução: Para $f(y) \neq 0$,

$$\frac{dy}{dt} = \frac{g(t)}{f(y)} \iff \underbrace{g(t)}_{M(t,y)} - \underbrace{f(y)}_{N(t,y)} \frac{dy}{dt} = 0 .$$

A equação é exacta se e só se existe uma função potencial, $F = F(t, y)$, tal que

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = M(t, y) \\ \frac{\partial F}{\partial y} = N(t, y) \end{cases}$$

ou seja,

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = g(t) \\ \frac{\partial F}{\partial y} = -f(y) \end{cases}$$

$$\iff F(t, y) = \int g(t) dt - \int f(y) dy + c$$

onde c é uma constante real arbitrária. Portanto, qualquer equação separável da forma

$$\frac{dy}{dt} = \frac{g(t)}{f(y)}$$

é exacta; além disso, é equivalente, para $f(y) \neq 0$, a

$$\int g(t) dt - \int f(y) dy = \text{constante} .$$

□

Equações Redutíveis a Exactas

(19) Resolva o seguinte problema de valor inicial

$$3ty + y^2 + (t^2 + ty)\dot{y} = 0, \quad y(2) = 1.$$

Resolução: A equação não é linear nem separável. Também não é exacta porque

$$\frac{\partial}{\partial y} (3ty + y^2) = 3t + 2y \neq 2t + y = \frac{\partial}{\partial t} (t^2 + ty).$$

Assim, resta tentar encontrar um factor de integração μ . A equação que $\mu = \mu(t, y)$ tem de verificar para ser um factor de integração é

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial y} ((3ty + y^2)\mu) &= \frac{\partial}{\partial t} ((t^2 + ty)\mu) \\ \Leftrightarrow (3t + 2y)\mu + (3ty + y^2)\frac{\partial\mu}{\partial y} &= (2t + y)\mu + (t^2 + ty)\frac{\partial\mu}{\partial t}. \end{aligned}$$

Como não se aprende a resolver estas equações em AMIV, tenta-se achar um factor de integração que seja só função de y ou só função de t . Nesse caso a equação anterior simplifica-se porque uma das derivadas parciais de μ é nula.

A equação tem um factor de integração $\mu = \mu(y)$? Em caso afirmativo, o factor de integração tem de satisfazer a equação:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial y} ((3ty + y^2)\mu) &= \frac{\partial}{\partial t} ((t^2 + ty)\mu) \\ \Leftrightarrow (3t + 2y)\mu(y) + (3ty + y^2)\frac{d\mu}{dy} &= (2t + y)\mu(y) \\ \Leftrightarrow \frac{d\mu}{dy} &= \frac{t + y}{3ty + y^2}. \end{aligned}$$

Esta equação não tem soluções! Isto porque no termo esquerdo tem-se uma função de y e no termo direito uma função que depende de t e de y . Conclui-se que não existe um factor de integração que seja função só de y .

A equação tem um factor de integração $\mu = \mu(t)$? Em caso afirmativo, o factor de integração tem de satisfazer a equação:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial y} ((3ty + y^2)\mu) &= \frac{\partial}{\partial t} ((t^2 + ty)\mu) \quad (*) \\ \Leftrightarrow (3t + 2y)\mu(t) &= (2t + y)\mu(t) + (t^2 + ty)\frac{d\mu}{dt} \\ \Leftrightarrow \frac{d\mu}{dt} &= \frac{t + y}{ty + t^2} \\ \Leftrightarrow \frac{d\mu}{dt} &= \frac{1}{t}. \end{aligned}$$

Esta equação tem soluções. Pode-se tomar, por exemplo, $\mu(t) = t$ para $t \neq 0$.

Resolução da equação usando o factor de integração: Multiplicando a equação pelo factor de integração obtém-se

$$3t^2y + y^2t + (t^3 + t^2y)\dot{y} = 0 \quad (**)$$

que é equivalente ao problema que se quer resolver para $t \neq 0$. Como \mathbb{R}^2 é simplesmente conexo, a condição (\star) é suficiente para a existência duma função potencial para o campo vectorial (M, N)

$$M(t, y) = 3t^2y + y^2t, \quad N(t, y) = t^3 + t^2y.$$

Para encontrar uma função potencial $F(t, y)$, resolve-se o sistema

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = 3t^2y + y^2t \\ \frac{\partial F}{\partial y} = t^3 + t^2y \end{cases} \iff \begin{cases} F(t, y) = t^3y + \frac{1}{2}y^2t^2 + A(y) \\ F(t, y) = t^3y + \frac{1}{2}t^2y^2 + B(t). \end{cases}$$

Portanto, um possível potencial para o campo (M, N) é

$$F(t, y) = t^3y + \frac{1}{2}t^2y^2.$$

A equação $(\star\star)$ escreve-se

$$\frac{d}{dt}F(t, y(t)) = 0,$$

pele que as soluções da EDO têm que verificar

$$t^3y + \frac{1}{2}t^2y^2 = c$$

onde c é uma constante real arbitrária. O valor inicial determina a constante c :

$$y(2) = 1 \implies 2^3 \cdot 1 + \frac{1}{2} \cdot 2^2 \cdot 1^2 = c \iff c = 10.$$

Finalmente, utiliza-se a fórmula resolvente para obter uma solução explícita:

$$\begin{aligned} t^3y + \frac{1}{2}t^2y^2 - 10 &= 0 \\ \iff y &= \frac{-t^3 \pm \sqrt{t^6 + 20t^2}}{t^2} \\ \iff y &= -t \pm \sqrt{t^2 + \frac{20}{t^2}}. \end{aligned}$$

A condição inicial força o sinal “+” na equação anterior. Como o limite de $y(t)$ é infinito quando $t \rightarrow 0$, conclui-se que o intervalo máximo de definição da solução é $]0, +\infty[$. Portanto, a condição $t \neq 0$ imposta na resolução da EDO não afecta a solução deste problema de valor inicial.

Solução do problema de valor inicial:

$$y(t) = -t + \sqrt{t^2 + \frac{20}{t^2}}.$$

Intervalo de definição: $]0, +\infty[$.

Verificação: O valor inicial é

$$y(2) = -2 + \sqrt{4 + \frac{20}{4}} = 1.$$

Quanto à equação, fazendo $u = \sqrt{t^2 + \frac{20}{t^2}}$ e notando que

$$\frac{du}{dt} = \frac{2t - \frac{40}{t^3}}{2u} = \frac{t^4 - 20}{t^3u}$$

tem-se

$$\begin{aligned}
 & 3ty + y^2 + (t^2 + ty)\dot{y} \\
 = & 3t(-t + u) + (-t + u)^2 + (t^2 + t(-t + u)) \left(-1 + \frac{t^4 - 20}{t^3u} \right) \\
 = & -3t^2 + 3tu + t^2 - 2tu + u^2 - tu + t^2 - \frac{20}{t^2} \\
 = & 0 \quad - \text{ok!}
 \end{aligned}$$

□

(20) Resolva o seguinte problema de valor inicial

$$y^3 + 2yt + (4y^2t + 2t^2)\dot{y} = 0, \quad y(1) = 1.$$

(21) A equação diferencial

$$6y(t + y) + t(4t + 9y)\frac{dy}{dt} = 0$$

admite um factor de integração da forma $\mu(ty)$, ou seja, um factor μ que só depende do produto das variáveis ty . Determine-o e dê a solução da equação com $y(1) = 1$.

Sugestão: A equação diferencial que dá $\mu = \mu(ty)$ pode ser escrita em termos duma só variável $v = ty$.

Resolução:

Cálculo dum factor de integração: Uma função, $\mu = \mu(ty)$, que nunca se anula é factor de integração da equação dada se e só se

$$\mu(ty) \left[6y(t + y) + t(4t + 9y)\frac{dy}{dt} \right] = 0 \quad \text{é equação exacta.}$$

Para tal, uma condição necessária é

$$\begin{aligned}
 & \frac{\partial}{\partial y} [\mu(ty)6y(t + y)] = \frac{\partial}{\partial t} [\mu(ty)t(4t + 9y)] \\
 \Leftrightarrow & t\mu'(ty)6y(t + y) + 6t\mu(ty) + 12y\mu(ty) = \\
 & = y\mu'(ty)t(4t + 9y) + \mu(ty)8t + \mu(ty)9y \\
 \Leftrightarrow & \underbrace{(2t^2y - 3ty^2)}_{ty(2t-3y)} \mu'(ty) + \underbrace{(3y - 2t)}_{-(2t-3y)} \mu(ty) = 0.
 \end{aligned}$$

Pondo $v = ty$, é suficiente resolver a seguinte equação separável com $\mu \neq 0$ e $v \neq 0$:

$$\begin{aligned}
 v\mu'(v) - \mu(v) = 0 & \Leftrightarrow \frac{\mu'(v)}{\mu(v)} = \frac{1}{v} \\
 \Leftrightarrow \ln |\mu(v)| & = \ln |v| + c \\
 \Leftrightarrow |\mu(v)| & = k|v| \quad \text{com } k > 0 \\
 \Leftrightarrow \mu(v) & = kv \quad \text{com } k \neq 0.
 \end{aligned}$$

Como basta um factor de integração, escolhe-se, por exemplo, $k = 1$, ou seja,

$$\mu(ty) = ty .$$

Resolução da EDO usando o factor de integração encontrado: Para $t \neq 0$ e $y \neq 0$, a equação dada é equivalente à seguinte equação exacta:

$$ty \left[6y(t + y) + t(4t + 9y) \frac{dy}{dt} \right] = 0 .$$

Uma função potencial, $F(t, y)$, determina-se através de

$$\begin{aligned} & \begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = 6ty^2(t + y) \\ \frac{\partial F}{\partial y} = t^2y(4t + 9y) \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} F(t, y) = \int 6ty^2(t + y) dt + f(y) \\ F(t, y) = \int t^2y(4t + 9y) dy + g(t) \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} F(t, y) = 2t^3y^2 + 3t^2y^3 + f(y) \\ F(t, y) = 2t^3y^2 + 3t^2y^3 + g(t) . \end{cases} \end{aligned}$$

Uma solução possível é

$$F(t, y) = 2t^3y^2 + 3t^2y^3 .$$

A solução da equação diferencial é dada implicitamente por

$$\frac{d}{dt}F(t, y) = 0 \Leftrightarrow F(t, y) = c \Leftrightarrow 2t^3y^2 + 3t^2y^3 = c .$$

Verificação: Para $ty \neq 0$,

$$\begin{aligned} & 2t^3y^2 + 3t^2y^3 \quad \text{é constante} \\ \Leftrightarrow & \frac{d}{dt} (2t^3y^2 + 3t^2y^3) = 0 \\ \Leftrightarrow & \frac{\partial}{\partial t} (2t^3y^2 + 3t^2y^3) + \frac{\partial}{\partial y} (2t^3y^2 + 3t^2y^3) \frac{dy}{dt} = 0 \\ \Leftrightarrow & ty[6y(t + y)] + ty[t(4t + 9y)] \frac{dy}{dt} = 0 \\ \Leftrightarrow & 6y(t + y) + t(4t + 9y) \frac{dy}{dt} = 0 \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

Solução do problema de valor inicial: A condição $y(1) = 1$ impõe que a constante c satisfaça

$$2 \cdot 1 \cdot 1 + 3 \cdot 1 \cdot 1 = c \Leftrightarrow c = 5 .$$

Pelo teorema da função implícita, como

$$\frac{\partial F}{\partial y}(1, 1) = t^2y(4t + 9y)|_{t=1, y=1} = 13 \neq 0 ,$$

conclui-se que a solução do problema de valor inicial é dada por

$$2t^3y^2 + 3t^2y^3 = 5$$

para t numa vizinhança de $t_0 = 1$. □

Comentário: Esta solução poderia ser escrita explicitamente usando a fórmula resolvente para a equação do 3º grau. \diamond

Existência, Unicidade e Prolongamento de Soluções

(22) Determine uma solução contínua do problema de valor inicial

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} + y = g(t) \\ y(0) = 0, \end{cases}$$

onde

$$g(t) = \begin{cases} 2 & \text{se } 0 \leq t \leq 1 \\ 0 & \text{se } t > 1. \end{cases}$$

Resolução: Para $0 \leq t \leq 1$, $\mu(t) = e^t$ é um factor de integração:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} + y = 2 &\iff e^t \frac{dy}{dt} + e^t y = 2e^t \\ &\iff \frac{d}{dt}(e^t y) = 2e^t \\ &\iff e^t y = \int 2e^t dt + c \\ &\iff y(t) = e^{-t}(2e^t + c) = 2 + ce^{-t}. \end{aligned}$$

Condição inicial: $0 = y(0) = 2 + c \Rightarrow c = -2$.

Solução do problema de valor inicial para $0 \leq t \leq 1$:

$$y(t) = 2 - 2e^{-t}.$$

Continuação da solução para $t > 1$: Quando $t > 1$, a equação é homogénea; para $y \neq 0$ resolve-se pelo método de separação de variáveis:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} + y = 0 &\iff \frac{\dot{y}}{y} = -1 \\ &\iff \int \frac{\dot{y}}{y} dt = - \int dt + c \\ &\iff \int \frac{1}{y} dy = -t + c \\ &\iff \ln |y| = -t + c \\ &\iff |y(t)| = ke^{-t} \quad \text{onde } k > 0 \\ &\iff y(t) = ke^{-t} \quad \text{onde } k \neq 0. \end{aligned}$$

A função $y(t) = 0, \forall t$, também é solução. Logo, a solução geral da equação diferencial para $t > 1$ é

$$y(t) = ke^{-t} \quad \text{onde } k \in \mathbb{R}.$$

Para obter uma solução contínua do problema posto, a solução para $t > 1$ deve satisfazer uma condição inicial em $t = 1$ que a faça coincidir com o valor da solução no intervalo $0 \leq t \leq 1$:

$$y(1) = 2 - 2e^{-1}.$$

Assim impõe-se $ke^{-1} = 2 - 2e^{-1}$, ou seja, $k = 2e - 2$.

Solução:

$$y(t) = \begin{cases} 2 - 2e^{-t}, & 0 \leq t \leq 1 \\ (2e - 2)e^{-t}, & t > 1. \end{cases}$$

Verificação:

$$\frac{dy}{dt} = \begin{cases} \frac{d}{dt}[2 - 2e^{-t}] = 2e^{-t}, & 0 \leq t < 1 \\ \frac{d}{dt}[(2e - 2)e^{-t}] = (2 - 2e)e^{-t}, & t > 1. \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} + y &= \begin{cases} 2e^{-t} + 2 - 2e^{-t} = 2, & 0 \leq t < 1 \\ (2 - 2e)e^{-t} + (2e - 2)e^{-t} = 0, & t > 1 \end{cases} \\ &= g(t) \quad \text{para } t \neq 1 \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

□

Comentário: Esta “solução” contínua não é de classe C^1 , porque os limites laterais de $\frac{dy}{dt}$ em $t = 1$ são diferentes:

$$\lim_{t \rightarrow 1^-} \frac{dy}{dt} = \lim_{t \rightarrow 1^-} 2e^{-t} = 2e^{-1}$$

$$\lim_{t \rightarrow 1^+} \frac{dy}{dt} = \lim_{t \rightarrow 1^+} (2 - 2e)e^{-t} = (2 - 2e)e^{-1}.$$

Portanto, esta “solução” não é solução do problema de valor inicial no sentido estrito da definição de “solução de equação diferencial” onde se impõe ter primeira derivada contínua (i.e., ser de classe C^1). ◇

(23) Prove que $y(t) = -1, \forall t \in \mathbb{R}$, é a única solução do problema de valor inicial

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = t(1 + y) \\ y(0) = -1. \end{cases}$$

Resolução: A função $y(t) = -1, \forall t \in \mathbb{R}$, é claramente solução do problema dado porque

$$\frac{d}{dt}(-1) = 0 \quad \text{e} \quad t(1 + (-1)) = 0, \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

Como $f(t, y) = t(1 + y)$ é uma função de classe C^1 definida em \mathbb{R}^2 , ela é localmente lipschitziana relativamente a y em \mathbb{R}^2 . Pelo teorema de Picard, qualquer problema de valor inicial

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = f(t, y) = t(1 + y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

tem uma única solução. Em particular, $y(t) = -1, \forall t \in \mathbb{R}$, é a única solução de

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = t(1 + y) \\ y(0) = -1. \end{cases}$$

□

(24) Determine todas as soluções de classe C^1 do problema de valor inicial

$$\frac{dy}{dt} = \sqrt{y}, \quad y(0) = 0.$$

(25) Mostre que existe uma solução de classe C^1 para o problema de valor inicial

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = t\sqrt{1-y^2} \\ y(0) = -1 \end{cases}$$

diferente da solução $y(t) = -1, \forall t \in \mathbb{R}$.

Sugestão: Para $|y| < 1$ a equação pode ser resolvida como equação separável. Obtenha dessa maneira um par de soluções com a propriedade $y(t) \rightarrow -1$ quando $t \rightarrow 0^+$ ou $t \rightarrow 0^-$, cole-as e estenda ao resto de \mathbb{R} como constante.

Explique porque é que isto não contradiz o teorema de Picard.

Resolução: De acordo com a sugestão, resolve-se a equação diferencial para $|y| < 1$ como equação separável:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} = t\sqrt{1-y^2} &\iff \frac{\frac{dy}{dt}}{\sqrt{1-y^2}} = t \\ &\iff \int \frac{1}{\sqrt{1-y^2}} dy = \int t dt + c \\ &\iff \arcsin y = \frac{t^2}{2} + c \\ &\iff y(t) = \sin\left(\frac{t^2}{2} + c\right). \end{aligned}$$

Para que $y(0) = -1$, escolhe-se $c = -\frac{\pi}{2}$.

Para que $|y| < 1$, o argumento do seno tem que ser

$$\begin{aligned} -\frac{\pi}{2} < \frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2} < \frac{\pi}{2} &\iff 0 < t^2 < 2\pi \\ &\iff t \in]-\sqrt{2\pi}, 0[\text{ ou } t \in]0, \sqrt{2\pi}[. \end{aligned}$$

Sejam

$$y^-(t) = \sin\left(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}\right), \quad t \in]-\sqrt{2\pi}, 0[,$$

$$y^+(t) = \sin\left(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}\right), \quad t \in]0, \sqrt{2\pi}[.$$

Estas soluções podem-se colar em $t = 0$ e podem-se estender para $t \geq \sqrt{2\pi}$ ou $t \leq -\sqrt{2\pi}$ como sendo a constante 1.

Solução:

$$y(t) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{cases} \sin\left(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}\right), & |t| < \sqrt{2\pi} \\ 1, & |t| \geq \sqrt{2\pi} \end{cases}$$

Note-se que esta função é continuamente diferenciável em todo o \mathbb{R} ; em particular, a derivada em $t = -\sqrt{2\pi}$ ou em $t = 0$ ou em $t = \sqrt{2\pi}$ é 0.

Verificação:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \begin{cases} t \cos\left(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}\right), & |t| < \sqrt{2\pi} \\ 0, & |t| \geq \sqrt{2\pi} \end{cases} \\ t\sqrt{1-y^2} &= \begin{cases} t\sqrt{1 - \sin^2\left(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}\right)}, & |t| < \sqrt{2\pi} \\ 0, & |t| \geq \sqrt{2\pi} \end{cases} \\ &= \begin{cases} t \cos\left(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}\right), & |t| < \sqrt{2\pi} \\ 0, & |t| \geq \sqrt{2\pi} \end{cases} \quad - \text{ok!} \end{aligned}$$

Relação com o teorema de Picard: A equação diferencial é da forma

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y)$$

com $f(t, y) = t\sqrt{1-y^2}$ definida para $t \in \mathbb{R}$ e $y \in [-1, 1]$.

Pelo teorema de Picard, a solução do problema de valor inicial

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

existe e é única se f for localmente lipschitziana em relação a y num domínio contendo (t_0, y_0) .

Neste caso, a função $f(t, y) = t\sqrt{1-y^2}$ não é localmente lipschitziana em relação a y para qualquer domínio contendo $(t_0, y_0) = (0, -1)$. A condição falha exactamente em $y = -1$ porque

$$\lim_{y \rightarrow -1} \frac{\partial f}{\partial y} = \lim_{y \rightarrow -1} \frac{-ty}{\sqrt{1-y^2}} = \infty \quad \text{para } t \approx 0, t \neq 0,$$

o que implica que

$$\lim_{y \rightarrow -1} \frac{f(t, y) - f(t, -1)}{y - (-1)} = \infty \quad \text{para } t \approx 0, t \neq 0.$$

Logo, qualquer que seja o intervalo $[-1, -1 + \varepsilon]$, não pode existir uma constante L_ε satisfazendo⁴

$$|f(t, y) - f(t, -1)| \leq L_\varepsilon |y + 1|, \quad \forall y \in [-1, -1 + \varepsilon],$$

para $t \approx 0, t \neq 0$. □

Comentário:

- A função $f(t, y)$ é localmente lipschitziana em relação a y para $y \in]-1, 1[$, porque a derivada parcial $\frac{\partial f}{\partial y}$ é contínua para $y \in]-1, 1[$.

⁴Cf. definição de função localmente lipschitziana.

- A função $y(t) = \sin\left(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}\right)$, $\forall t \in \mathbb{R}$, não é solução da equação diferencial. De facto, a igualdade $\sqrt{1 - \sin^2 x} = \cos x$ usada na verificação só é verdadeira quando $-\frac{\pi}{2} + 2k\pi \leq x \leq \frac{\pi}{2} + 2k\pi$ para algum $k \in \mathbb{Z}$. Para outros valores de x , o co-seno é negativo e tem-se $\sqrt{1 - \sin^2 x} = -\cos x$.

◇

(26)

Mostre que a solução do seguinte problema de valor inicial existe, é única e está definida para $0 \leq t \leq 1$:

$$\dot{y} = y^2 + \cos t^2, \quad y(0) = 0$$

Resolução: Esta equação não pode ser resolvida explicitamente pelos métodos estudados. No entanto, a solução explícita não é necessária para responder à questão.

A função $f(t, y) = y^2 + \cos t^2$ é de classe C^1 em \mathbb{R}^2 . Portanto, o teorema de Picard garante a existência e unicidade da solução do problema de valor inicial. O teorema garante ainda que a solução do problema de valor inicial pode ser prolongada a um intervalo máximo de definição $]a, b[$ (contendo 0) tal que, quando $t \rightarrow a^+$ ou $t \rightarrow b^-$, $(t, y(t))$ tende para a fronteira do domínio de f . Uma vez que f está definida em todo o \mathbb{R}^2 , isto significa que $(t, y(t)) \rightarrow \infty$ nos extremos do intervalo de definição. Em particular, se a (respectivamente b) for finito então a solução explode para $t = a$ (respectivamente $t = b$), isto é, $y(t) \rightarrow \infty$ quando $t \rightarrow a$ (respectivamente $t \rightarrow b$).

Assim para mostrar que o intervalo de definição da solução contém $[0, 1]$ é suficiente mostrar que a solução $y(t)$ não explode para $t \leq 1$. Uma maneira de fazer isto é encontrar dois problemas de valor inicial

$$\frac{du}{dt} = f(t, u), \quad u(0) = 0$$

$$\frac{dv}{dt} = g(t, v), \quad v(0) = 0.$$

cujos intervalos de definição contenham $[0, 1]$ e que verifiquem

$$u(t) \leq y(t) \leq v(t).$$

Para que esta última condição seja verificada basta⁵ que

$$f(t, y) \leq y^2 + \cos t^2 \leq g(t, y).$$

Uma vez que, para $0 \leq t \leq 1$, se tem

$$0 \leq y^2 + \cos t^2 \leq y^2 + 1$$

pode-se considerar os problemas de valor inicial

$$\frac{du}{dt} = 0, \quad u(0) = 0$$

$$\frac{dv}{dt} = v^2 + 1, \quad v(0) = 0.$$

O primeiro tem solução constante $u(t) = 0$. Quanto ao segundo, trata-se duma equação separável

$$\begin{aligned} \frac{1}{v^2 + 1} \cdot \frac{dv}{dt} = 1 &\iff \frac{d}{dt}(\arctan v) = 1 \\ &\iff v(t) = \tan(t + c) \end{aligned}$$

⁵Ver Proposição 3.2.11, página 160, do livro *Equações Diferenciais Ordinárias* por F. Pestana da Costa.

onde c é uma constante real. A condição inicial implica $c = 0$. Logo, a solução é

$$v(t) = \tan t$$

com intervalo máximo de definição $]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$. Conclui-se que

$$0 \leq y(t) \leq \tan t, \quad \text{para } 0 \leq t \leq 1$$

o que mostra que o intervalo de definição de $y(t)$ contém $[0, 1]$. □

Campos de Direcções

(27)

Esboce o campo de direcções e trace os respectivos tipos de solução da equação diferencial

$$\frac{dy}{dt} = y(y - 2).$$

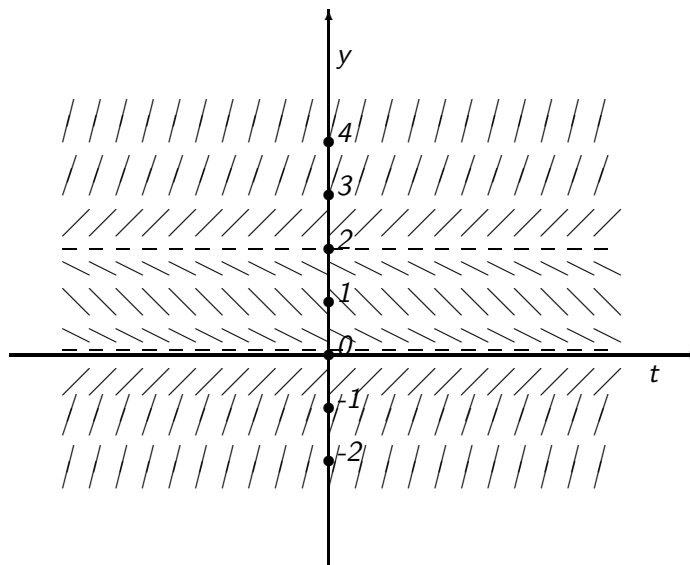
Resolução: Para cada $c \in \mathbb{R}$, o conjunto dos pontos $(t, y) \in \mathbb{R}^2$ onde o gráfico da solução $y(t)$ tem declive $\frac{dy}{dt} = c$, é determinado pela equação

$$y(y - 2) = c.$$

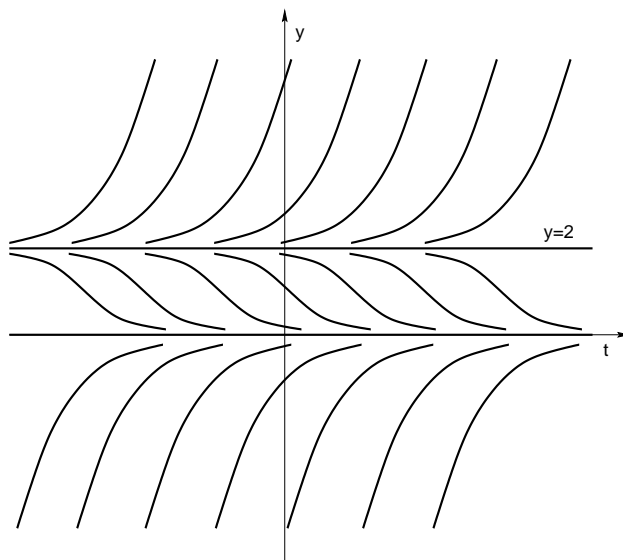
Casos especiais:

$c < -1$	$y^2 - 2y - c = 0 \iff y = 1 \pm \sqrt{1+c}$ é impossível
$c = -1$	$y^2 - 2y + 1 = 0 \iff y = 1$
$c = -\frac{1}{2}$	$y^2 - 2y + \frac{1}{2} = 0 \iff y = 1 \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$
$c = 0$	$y = 0$ ou $y = 2$
$c = 1$	$y^2 - 2y - 1 = 0 \iff y = 1 \pm \sqrt{2}$
$c = 3$	$y^2 - 2y - 3 = 0 \iff y = 1 \pm 2$
$c = 8$	$y^2 - 2y - 8 = 0 \iff y = 1 \pm 3$

Esboço do campo de direcções:



Traçado dos tipos de solução:



□

Esboce os campos de direcções e trace os vários tipos de solução para as seguintes equações diferenciais:

- (28) (a) $\dot{y} = y(y^2 - 1)$;
 (b) $\dot{y} = t^2 + y^2$;
 (c) $\dot{y} = \frac{y+t}{y-t}$.

Formas canónicas de Jordan

Para cada uma das matrizes A seguintes, determine uma forma canónica de Jordan J , e uma matriz de mudança de base S tal que $A = SJS^{-1}$.

- (29) (a) $A = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$ (b) $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$
 (c) $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$ (d) $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$

Resolução:

(a) A matriz A é um bloco de Jordan, portanto $J = A$ e

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

(b) Os valores próprios da matriz são as soluções de

$$\det(A - \lambda I) = 0 \iff (1 - \lambda)^2 + 4 = 0 \iff \lambda = 1 \pm 2i.$$

Conclui-se que uma forma canónica de Jordan de A é

$$J = \begin{bmatrix} 1 + 2i & 0 \\ 0 & 1 - 2i \end{bmatrix}.$$

Os vectores próprios associados a $1 + 2i$ são os vectores $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$ que verificam

$$\begin{bmatrix} -2i & -2 \\ 2 & -2i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff -ia = b.$$

Uma base do espaço próprio de $1 + 2i$ é constituída pelo vector

$$v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -i \end{bmatrix}.$$

Os vectores próprios associados a $1 - 2i$ são os vectores $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$ que verificam

$$\begin{bmatrix} 2i & -2 \\ 2 & 2i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff ia = b.$$

Uma base do espaço próprio de $1 - 2i$ é constituída pelo vector

$$v_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix}.$$

Portanto uma matriz de mudança de base que põe A em forma canónica é

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -i & i \end{bmatrix}.$$

(c) Os valores próprios da matriz são as soluções da equação

$$\begin{vmatrix} 3 - \lambda & 1 \\ -1 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = 0 \iff \lambda^2 - 4\lambda + 4 = 0 \iff (\lambda - 2)^2 = 0.$$

Logo A tem apenas um valor próprio, $\lambda = 2$. Uma vez que a matriz não é igual a $2I$ (onde I é a matriz identidade), o espaço próprio tem necessariamente dimensão 1 e portanto a forma canónica de Jordan de A é

$$J = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

Os vectores próprios de A são os que verificam $(A - 2I)v = 0$, ou seja

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff b = -a.$$

Uma base dos vectores próprios é formada, por exemplo, pelo vector

$$v = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

Um vector próprio generalizado é um vector w que satisfaz $(A - 2I)w = v$. Podemos tomar, por exemplo,

$$w = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Conclui-se que uma matriz de mudança de base que põe A em forma canónica é

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

(d) Os valores próprios da matriz são as soluções da equação

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ 1 & -\lambda & 1 \\ 1 & -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} &= 0 \iff \\ -\lambda(1-\lambda)(2-\lambda) + (1-\lambda) &= 0 \iff \\ (1-\lambda)(-\lambda(2-\lambda) + 1) &= 0 \iff \\ (1-\lambda)(1-\lambda)^2 &= 0 \iff \\ (1-\lambda)^3 &= 0. \end{aligned}$$

Logo A tem apenas um valor próprio, $\lambda = 1$. Os vectores próprios são os que verificam

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff c = b - a.$$

Uma base do espaço próprio é constituída pelos vectores

$$v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad e \quad v_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

que se obtiveram fazendo $a = 1, b = 1$ e $a = -1, b = 0$, respectivamente. Conclui-se que uma forma canónica de Jordan de A é

$$J = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Falta achar um vector próprio generalizado correspondente à terceira coluna de J . Esse vector será uma solução de

$$(A - I)w = v$$

onde v é um vector próprio correspondente ao valor próprio 1 que gera o espaço das colunas da matriz $(A - I)$. Uma vez que

$$A - I = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix},$$

o espaço das colunas é gerado por $v_1 + v_2$. Assim, procura-se uma solução de

$$(A - I)w = v_1 + v_2.$$

Toma-se, por exemplo,

$$w = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Portanto, uma matriz de mudança de base que põe A em forma canónica é

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

onde a primeira coluna é o vector próprio v_1 , a segunda coluna é o vector próprio $v_1 + v_2$ e a terceira coluna é o vector próprio generalizado w associado a $v_1 + v_2$.

□

Para cada uma das matrizes A seguintes, determine uma forma canónica de Jordan J , e uma matriz de mudança de base S tal que $A = SJS^{-1}$.

(30)

(a)	$A = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$	(b)	$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -6 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix}$
(c)	$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$	(d)	$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{bmatrix}$
(e)	$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 3 \end{bmatrix}$	(f)	$A = \begin{bmatrix} -2 & 4 & 2 \\ -2 & 4 & 0 \\ -4 & 4 & 4 \end{bmatrix}$

Exponencial de Matrizes

Para cada uma das matrizes A seguintes, determine e^{At} .

(31)

(a)	$A = \begin{bmatrix} -\pi & 0 \\ 0 & 2\pi \end{bmatrix}$	(b)	$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$
(c)	$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$	(d)	$A = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ -2 & -2 \end{bmatrix}$
(e)	$A = \begin{bmatrix} 5 & 1 & 0 \\ 0 & 5 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} .$		

Resolução:

(a) A exponencial de uma matriz diagonal, At , é a matriz diagonal cujas entradas são as usuais exponenciais escalares das entradas correspondentes em At . Deste modo,

$$e^{At} = \begin{bmatrix} e^{-\pi t} & 0 \\ 0 & e^{2\pi t} \end{bmatrix} .$$

(b) Os valores próprios de A são dados por

$$\begin{aligned} (1 - \lambda)^2 - 1 = 0 & \iff \lambda^2 - 2\lambda = 0 \\ & \iff \lambda = 0 \quad \text{ou} \quad \lambda = 2 . \end{aligned}$$

Os vectores próprios associados ao valor próprio 0 são dados por

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff -a = b.$$

Os vectores próprios associados ao valor próprio 2 são dados por

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff a = b.$$

Portanto,

$$\begin{aligned} e^{At} &= \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}}_S \begin{bmatrix} e^{0t} & 0 \\ 0 & e^{2t} \end{bmatrix} \underbrace{\begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}}_{S^{-1}} \\ &= \begin{bmatrix} \frac{1+e^{2t}}{2} & \frac{-1+e^{2t}}{2} \\ \frac{-1+e^{2t}}{2} & \frac{1+e^{2t}}{2} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

- (c) A matriz A tem apenas um valor próprio, $\lambda = 1$, o qual tem um espaço próprio de dimensão 1. Um vector próprio é uma solução de $(A - I)v = 0$, isto é,

$$\begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} v = 0$$

Por exemplo pode-se tomar

$$v = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix},$$

Um vector próprio generalizado w , obtém-se resolvendo a equação $(A - I)w = v$, isto é,

$$\begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} w = v$$

Por exemplo, pode-se tomar

$$w = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix},$$

Relativamente, à base (v, w) , a transformação linear representada por A é dada por um bloco de Jordan, J , para o valor próprio 1, ou seja,

$$A = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}}_S \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}}_J \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}}_{S^{-1}}.$$

Logo, a exponencial é

$$e^{At} = S \underbrace{\begin{bmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{bmatrix}}_{e^{Jt}} S^{-1} = \begin{bmatrix} e^t & 2te^t \\ 0 & e^t \end{bmatrix}$$

Comentário: Notando que $\frac{1}{2}A$ é um bloco de Jordan para o valor próprio $\frac{1}{2}$, podia-se, em alternativa, calcular

$$e^{\frac{1}{2}At} = \begin{bmatrix} e^{\frac{1}{2}t} & te^{\frac{1}{2}t} \\ 0 & e^{\frac{1}{2}t} \end{bmatrix}$$

e avaliar em $2t$.

◇

(d) Os valores próprios de A são dados por

$$(4 - \lambda)(-2 - \lambda) + 10 = 0 \iff \lambda^2 - 2\lambda + 2 = 0 \\ \iff \lambda = 1 \pm i.$$

Os vectores próprios (complexos) associados ao valor próprio $\lambda = 1 + i$ são dados por

$$\begin{bmatrix} 3 - i & 5 \\ -2 & -3 - i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff b = \frac{i - 3}{5}a.$$

Os vectores próprios para o valor próprio $1 - i$ são dados por

$$\begin{bmatrix} 3 + i & 5 \\ -2 & -3 + i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff b = \frac{-3 - i}{5}a.$$

Portanto,

$$e^{At} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \frac{i-3}{5} & \frac{-3-i}{5} \end{bmatrix}}_S \begin{bmatrix} e^{(1+i)t} & 0 \\ 0 & e^{(1-i)t} \end{bmatrix} \underbrace{\begin{bmatrix} \frac{1-3i}{2} & \frac{-5i}{2} \\ \frac{1+3i}{2} & \frac{5i}{2} \end{bmatrix}}_{S^{-1}} \\ = e^t \begin{bmatrix} \frac{(e^{it} + e^{-it}) - 3i(e^{it} - e^{-it})}{2} & \frac{-5i(e^{it} - e^{-it})}{2} \\ i(e^{it} - e^{-it}) & \frac{(e^{it} + e^{-it}) + 3i(e^{it} - e^{-it})}{2} \end{bmatrix} \\ = e^t \begin{bmatrix} \cos t + 3 \sin t & 5 \sin t \\ -2 \sin t & \cos t - 3 \sin t \end{bmatrix}.$$

Comentário: Se λ é valor próprio complexo da matriz real A com o vector próprio v , então o seu complexo conjugado também é valor próprio de A e o vector complexo conjugado de v é um vector próprio correspondente: $Av = \lambda v \implies \overline{Av} = \overline{\lambda v} \implies A\bar{v} = \bar{\lambda}\bar{v}$. Esta observação permite simplificar cálculos. \diamond

(e) A matriz é um bloco de Jordan 3 por 3.

$$e^{At} = \begin{bmatrix} e^{5t} & te^{5t} & \frac{t^2}{2}e^{5t} \\ 0 & e^{5t} & te^{5t} \\ 0 & 0 & e^{5t} \end{bmatrix}.$$

□

Sistemas de Equações Lineares

Considere a matriz

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} .$$

- (32) (a) Quais são os valores próprios de A ?
 (b) Quais são os vectores próprios de A ?
 (c) Determine uma matriz de mudança de base, S , que diagonaliza A , e determine a sua inversa, S^{-1} .
 (d) Calcule e^{At} .
 (e) Determine a solução do seguinte problema de valor inicial:

$$\begin{bmatrix} \dot{y}_1 \\ \dot{y}_2 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} \quad \text{com} \quad \begin{bmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 7 \end{bmatrix} .$$

- (f) Determine a solução geral da seguinte equação diferencial:

$$\begin{bmatrix} \dot{y}_1 \\ \dot{y}_2 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} .$$

- (g) Escreva duas funções $y : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ que constituam uma base do espaço vectorial das soluções da equação da alínea anterior.

Resolução:

- (a) Os valores próprios são os zeros do polinómio característico:

$$p(\lambda) \stackrel{\text{def}}{=} \det(A - \lambda I) = (1 - \lambda)^2 - 4 .$$

$$p(\lambda) = 0 \iff \lambda^2 - 2\lambda - 3 = 0 \iff \lambda = -1 \text{ ou } \lambda = 3 .$$

Os valores próprios de A são -1 e 3 .

- (b) Um vector v é vector próprio de A associado ao valor próprio λ se e só se $Av = \lambda v$, ou seja, se e só se $(A - \lambda I)v = 0$. Em componentes, escreve-se $v = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$.

Equação para os vectores próprios associados ao valor próprio -1 :

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff -a = b .$$

Os vectores próprios associados ao valor próprio $\lambda = -1$ são

$$v = \begin{bmatrix} a \\ -a \end{bmatrix} \quad \text{com} \quad a \in \mathbb{R} .$$

Equação para os vectores próprios associados ao valor próprio 3 :

$$\begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff a = b .$$

Os vectores próprios associados ao valor próprio $\lambda = 3$ são

$$v = \begin{bmatrix} a \\ a \end{bmatrix} \quad \text{com} \quad a \in \mathbb{R} .$$

- (c) Mudando para uma base de vectores próprios de A , a transformação linear fica diagonal. Tome-se, por exemplo, a matriz de mudança de base

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

cujas colunas são vectores próprios de A associados aos valores próprios -1 e 3 . A mudança inversa é

$$S^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

Então tem-se

$$A = S \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} S^{-1}.$$

- (d) De acordo com a alínea anterior,

$$e^{At} = S \begin{bmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{3t} \end{bmatrix} S^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{e^{-t}+e^{3t}}{2} & \frac{-e^{-t}+e^{3t}}{2} \\ \frac{-e^{-t}+e^{3t}}{2} & \frac{e^{-t}+e^{3t}}{2} \end{bmatrix}.$$

- (e) A solução do problema de valor inicial dado é

$$\begin{aligned} y(t) &= e^{At} \begin{bmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \frac{e^{-t}+e^{3t}}{2} & \frac{-e^{-t}+e^{3t}}{2} \\ \frac{-e^{-t}+e^{3t}}{2} & \frac{e^{-t}+e^{3t}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 \\ 7 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} -e^{-t} + 6e^{3t} \\ e^{-t} + 6e^{3t} \end{bmatrix}, \quad \forall t \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

- (f) A solução geral da equação diferencial dada é

$$\begin{aligned} y(t) &= S \begin{bmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{3t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} c_1 e^{-t} + c_2 e^{3t} \\ -c_1 e^{-t} + c_2 e^{3t} \end{bmatrix}, \quad \forall t \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

onde $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$.

- (g) Compõe-se uma base para o espaço vectorial das soluções da equação da alínea anterior com as colunas da matriz

$$S \begin{bmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{3t} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{-t} & e^{3t} \\ -e^{-t} & e^{3t} \end{bmatrix},$$

ou seja, com as funções $Y_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ e $Y_2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ dadas por

$$Y_1(t) = \begin{bmatrix} e^{-t} \\ -e^{-t} \end{bmatrix} \quad e \quad Y_2(t) = \begin{bmatrix} e^{3t} \\ e^{3t} \end{bmatrix}.$$

De facto, $Y_1(t)$ e $Y_2(t)$ são funções linearmente independentes e qualquer solução $y(t)$ da equação da alínea anterior é da forma $y(t) = c_1 Y_1(t) + c_2 Y_2(t)$ para algum $c_1 \in \mathbb{R}$ e algum $c_2 \in \mathbb{R}$.

□

Considere a matriz

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

- (a) Calcule e^{At} .
 (b) Determine a solução do seguinte problema de valor inicial
- (33)
$$\begin{bmatrix} \dot{y}_1 \\ \dot{y}_2 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} \quad \text{com} \quad \begin{bmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$
- (c) Determine a solução geral da seguinte equação diferencial

$$\begin{cases} \dot{y}_1 = 3y_1 + y_2 + e^{2t} \\ \dot{y}_2 = -y_1 + y_2 \end{cases}.$$

Resolução:

(a) Os valores próprios de A são dados por

$$\begin{aligned} (3 - \lambda)(1 - \lambda) + 1 = 0 &\iff \lambda^2 - 4\lambda + 4 = 0 \\ &\iff \lambda = 2. \end{aligned}$$

Os vectores próprios associados ao valor próprio 2 são dados por

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff -a = b.$$

Como quaisquer dois vectores próprios são linearmente dependentes, escolhe-se um vector próprio, por exemplo,

$$v = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix},$$

e procura-se um vector próprio generalizado, w :

$$\begin{aligned} (A - \lambda I)w = v &\iff \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \\ &\iff a + b = 1. \end{aligned}$$

Por exemplo,

$$w = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

é vector próprio generalizado. Portanto,

$$\begin{aligned} e^{At} &= \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}}_S \begin{bmatrix} e^{2t} & te^{2t} \\ 0 & e^{2t} \end{bmatrix} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}}_{S^{-1}} \\ &= \begin{bmatrix} (1+t)e^{2t} & te^{2t} \\ -te^{2t} & (1-t)e^{2t} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

(b) A solução do problema de valor inicial é dada por:

$$\begin{aligned} y(t) &= e^{At}y(0) \\ &= \begin{bmatrix} (1+t)e^{2t} & te^{2t} \\ -te^{2t} & (1-t)e^{2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} e^{2t} \\ -e^{2t} \end{bmatrix} \quad \forall t \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

(c) Esta equação diferencial pode ser escrita matricialmente na seguinte forma:

$$\begin{bmatrix} \dot{y}_1 \\ \dot{y}_2 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} + b(t) \quad \text{onde} \quad b(t) = \begin{bmatrix} e^{2t} \\ 0 \end{bmatrix}.$$

A sua solução geral é dada pela fórmula de variação das constantes:

$$\begin{aligned} y(t) &= e^{At}c + \int_0^t e^{A(t-s)}b(s) ds \\ &= \begin{bmatrix} (1+t)e^{2t} & te^{2t} \\ -te^{2t} & (1-t)e^{2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} \\ &\quad + \int_0^t \begin{bmatrix} (1+t-s)e^{2(t-s)} & (t-s)e^{2(t-s)} \\ -(t-s)e^{2(t-s)} & (1-t+s)e^{2(t-s)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{2s} \\ 0 \end{bmatrix} ds \\ &= e^{2t} \begin{bmatrix} c_1(1+t) + c_2t \\ -c_1t + c_2(1-t) \end{bmatrix} + e^{2t} \int_0^t \begin{bmatrix} 1+t-s \\ -t+s \end{bmatrix} ds \\ &= e^{2t} \begin{bmatrix} c_1(1+t) + c_2t + t + \frac{t^2}{2} \\ -c_1t + c_2(1-t) - \frac{t^2}{2} \end{bmatrix}, \quad \forall t \in \mathbb{R}, \end{aligned}$$

onde $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$.

□

Considere a matriz

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}.$$

- (34) (a) Calcule e^{At} .
 (b) Determine a solução do seguinte problema de valor inicial

$$\begin{bmatrix} \dot{y}_1 \\ \dot{y}_2 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ e^{4t} \end{bmatrix} \quad \text{com} \quad \begin{bmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Considere a matriz

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -2 & 7 \end{bmatrix} .$$

- (35) (a) Calcule e^{At} .
 (b) Determine a solução do seguinte problema de valor inicial

$$\begin{bmatrix} \dot{y}_1 \\ \dot{y}_2 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} e^{3t} \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{com} \quad \begin{bmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} .$$

Considere a equação diferencial

$$\begin{bmatrix} \dot{y}_1 \\ \dot{y}_2 \\ \dot{y}_3 \\ \dot{y}_4 \\ \dot{y}_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 5 & & & \\ -2 & -2 & & & \\ & & -2 & & \\ & & & 1 & 1 \\ & & & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \\ y_5 \end{bmatrix} \quad (*)$$

onde as entradas omitidas na matriz são zeros.

- (36) (a) Determine a solução de (*) com condição inicial
 $y_1(0) = y_2(0) = 0$, $y_3(0) = y_4(0) = -y_5(0) = 1$.
 (b) Determine a solução de (*) com condição inicial
 $y_1(0) = 1$, $y_2(0) = y_3(0) = y_4(0) = y_5(0) = 0$.
 (c) Determine o conjunto de todas as condições iniciais, $y_0 \in \mathbb{R}^5$, tais que as correspondentes soluções do problema de valor inicial

$$\begin{cases} (*) \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

são limitadas.

Resolução: Seja A a matriz dos coeficientes. A solução de um problema de valor inicial equação (*) com $y(t_0) = y_0$

é

$$y(t) = e^{At} y_0 \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

Para calcular a exponencial da matriz At aproveitam-se os cálculos do exercício 31 alíneas (b) e (d):

Se $A_1 = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ -2 & -2 \end{bmatrix}$, então

$$e^{A_1 t} = e^t \begin{bmatrix} \cos t + 3 \sin t & 5 \sin t \\ -2 \sin t & \cos t - 3 \sin t \end{bmatrix} .$$

Se $A_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, então

$$e^{A_2 t} = \begin{bmatrix} \frac{e^{2t}+1}{2} & \frac{e^{2t}-1}{2} \\ \frac{e^{2t}-1}{2} & \frac{e^{2t}+1}{2} \end{bmatrix} .$$

Como

$$A = \begin{bmatrix} A_1 & & \\ & -2 & \\ & & A_2 \end{bmatrix},$$

tem-se que

$$e^{At} = \begin{bmatrix} e^{A_1 t} & & \\ & e^{-2t} & \\ & & e^{A_2 t} \end{bmatrix}.$$

(a) A solução de (*) com condição inicial

$$y_1(0) = y_2(0) = 0, \quad y_3(0) = y_4(0) = -y_5(0) = 1$$

é

$$y(t) = e^{At} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{-2t} \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

(b) A solução de (*) com condição inicial

$$y_1(0) = 1, \quad y_2(0) = y_3(0) = y_4(0) = y_5(0) = 0$$

é

$$y(t) = e^{At} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = e^t \begin{bmatrix} \cos t + 3 \sin t \\ -2 \sin t \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

(c) A solução de um problema de valor inicial

$$\text{equação (*) com } y(0) = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \\ a_5 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^5$$

é

$$y(t) = \begin{bmatrix} e^t \cos t + 3e^t \sin t & 5e^t \sin t \\ -2e^t \sin t & e^t \cos t - 3e^t \sin t \\ & e^{-2t} \\ & \frac{e^{2t}+1}{2} & \frac{e^{2t}-1}{2} \\ & \frac{e^{2t}-1}{2} & \frac{e^{2t}+1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \\ a_5 \end{bmatrix}.$$

A exponencial e^{At} envolve as seguintes funções elementares

$$e^t \cos t, \quad e^t \sin t, \quad e^{-2t}, \quad 1, \quad e^{2t}.$$

A única função limitada desta lista é a constante 1. Para que uma solução seja limitada, as condições iniciais, $y(0)$, devem ser tais que todas as outras funções não apareçam. Logo, terá que ser

$$a_1 = a_2 = a_3 = 0 \quad e \quad a_4 = -a_5.$$

O conjunto de todas as condições iniciais tais que as correspondentes soluções do problema de valor inicial são limitadas é

$$\left\{ y(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ a \\ -a \end{bmatrix} : a \in \mathbb{R} \right\} .$$

□

Considere o sistema de equações diferenciais

$$(\star\star) \quad \begin{cases} \dot{y}_1 = -(\sin t)y_1 + e^{\cos t} \\ \dot{y}_2 = e^{\sin t - \cos t}y_1 + (\cos t)y_2 + 3te^{\sin t} . \end{cases}$$

(37)

(a) Determine a solução geral do sistema homogéneo associado:

$$\begin{cases} \dot{y}_1 = -(\sin t)y_1 \\ \dot{y}_2 = e^{\sin t - \cos t}y_1 + (\cos t)y_2 . \end{cases}$$

(b) Determine a solução geral de $(\star\star)$.

(c) Determine a solução de $(\star\star)$ com condição inicial:

$$y_1(0) = 1 \quad \text{e} \quad y_2(0) = 0 .$$

Resolução:

(a) O sistema homogéneo pode ser resolvido em duas etapas.

Primeiro resolve-se a primeira equação

$$\dot{y}_1 = -(\sin t)y_1 .$$

Para $y_1 \neq 0$,

$$\frac{\dot{y}_1}{y_1} = -\sin t \quad \Longleftrightarrow \quad \int \frac{\dot{y}_1}{y_1} dt = -\int \sin t dt + c$$

$$\Longleftrightarrow \quad \int \frac{1}{y_1} dy_1 = \cos t + c$$

$$\Longleftrightarrow \quad \ln |y_1| = \cos t + c$$

$$\Longleftrightarrow \quad |y_1(t)| = k_1 e^{\cos t} \quad \text{onde } k_1 > 0$$

$$\Longleftrightarrow \quad y_1(t) = k_1 e^{\cos t} \quad \text{onde } k_1 \neq 0 .$$

Quando y_1 se anula, tem-se que $y_1(t) = 0, \forall t \in \mathbb{R}$, também é solução. Logo, a solução geral da primeira equação é

$$y_1(t) = k_1 e^{\cos t}, \quad \forall t \in \mathbb{R}, \quad \text{onde } k_1 \in \mathbb{R} .$$

De seguida, substitui-se a expressão geral para y_1 na segunda equação e resolve-se para obter y_2 :

$$\begin{aligned} \dot{y}_2 &= e^{\sin t - \cos t} (k_1 e^{\cos t}) + (\cos t)y_2 \\ &= k_1 e^{\sin t} + \underbrace{(\cos t)}_{-a(t)} y_2 . \end{aligned}$$

Esta equação linear admite o factor de integração

$$e^{\int a(t) dt} = e^{-\sin t} .$$

Multiplicada por $e^{-\sin t}$, a equação fica

$$\begin{aligned} e^{-\sin t} \dot{y}_2 - (\cos t) e^{-\sin t} y_2 &= k_1 \\ \iff \frac{d}{dt} (e^{-\sin t} y_2) &= k_1 \\ \iff e^{-\sin t} y_2 &= k_1 t + k_2 \\ \iff y_2(t) &= (k_1 t + k_2) e^{\sin t} . \end{aligned}$$

A solução geral do sistema homogéneo é:

$$\begin{cases} y_1(t) = k_1 e^{\cos t} \\ y_2(t) = (k_1 t + k_2) e^{\sin t} , \end{cases} \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

onde $k_1, k_2 \in \mathbb{R}$.

- (b) A solução geral de $(\star\star)$ pode ser obtida a partir da solução geral do sistema homogéneo pela fórmula de variação das constantes:

$$\begin{bmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{bmatrix} = Y(t) \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} + \int_0^t Y(t) Y(s)^{-1} \begin{bmatrix} e^{\cos s} \\ 3s e^{\sin s} \end{bmatrix} ds ,$$

onde $Y(t)$ é uma solução matricial fundamental do sistema homogéneo. Obtém-se uma tal matriz $Y(t)$ tomando para colunas soluções linearmente independentes do sistema homogéneo, como por exemplo

$$Y(t) = \begin{bmatrix} 0 & e^{\cos t} \\ e^{\sin t} & t e^{\sin t} \end{bmatrix}$$

onde se fixou $k_1 = 0, k_2 = 1$ para a primeira coluna e $k_1 = 1, k_2 = 0$ para a segunda. Com esta escolha, a inversa de $Y(s)$ é

$$Y(s)^{-1} = \frac{-1}{e^{\cos s + \sin s}} \begin{bmatrix} s e^{\sin s} & -e^{\cos s} \\ -e^{\sin s} & 0 \end{bmatrix} .$$

Assim, a solução geral de $(\star\star)$ é

$$\begin{aligned}
 & \begin{bmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{bmatrix} \\
 = & \begin{bmatrix} 0 & e^{\cos t} \\ e^{\sin t} & te^{\sin t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} \\
 & + \begin{bmatrix} 0 & e^{\cos t} \\ e^{\sin t} & te^{\sin t} \end{bmatrix} \int_0^t \frac{-1}{e^{\cos s + \sin s}} \begin{bmatrix} se^{\sin s} & -e^{\cos s} \\ -e^{\sin s} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{\cos s} \\ 3se^{\sin s} \end{bmatrix} ds \\
 = & \begin{bmatrix} c_2 e^{\cos t} \\ c_1 e^{\sin t} + c_2 t e^{\sin t} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & e^{\cos t} \\ e^{\sin t} & te^{\sin t} \end{bmatrix} \int_0^t \begin{bmatrix} 2s \\ 1 \end{bmatrix} ds \\
 = & \begin{bmatrix} c_2 e^{\cos t} \\ c_1 e^{\sin t} + c_2 t e^{\sin t} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & e^{\cos t} \\ e^{\sin t} & te^{\sin t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t^2 \\ t \end{bmatrix} \\
 = & \begin{bmatrix} (c_2 + t)e^{\cos t} \\ (c_1 + c_2 t + 2t^2)e^{\sin t} \end{bmatrix}, \quad \forall t \in \mathbb{R}, \quad \text{onde } c_1, c_2 \in \mathbb{R}.
 \end{aligned}$$

(c) A solução deste problema de valor inicial pode ser obtida a partir da solução geral do sistema homogéneo pela fórmula de variação das constantes:

$$\begin{bmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{bmatrix} = Y(t)Y(0)^{-1} \begin{bmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{bmatrix} + \int_0^t Y(t)Y(s)^{-1} \begin{bmatrix} e^{\cos s} \\ 3se^{\sin s} \end{bmatrix} ds,$$

onde $Y(t)$ é uma solução matricial fundamental do sistema homogéneo, como por exemplo a utilizada na alínea anterior. Fazendo os cálculos,

$$\begin{aligned}
 \begin{bmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 & e^{\cos t} \\ e^{\sin t} & te^{\sin t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & e \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} te^{\cos t} \\ 2t^2 e^{\sin t} \end{bmatrix} \\
 &= \begin{bmatrix} e^{-1} e^{\cos t} \\ e^{-1} t e^{\sin t} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} te^{\cos t} \\ 2t^2 e^{\sin t} \end{bmatrix} \\
 &= \begin{bmatrix} (e^{-1} + t)e^{\cos t} \\ (e^{-1} t + 2t^2)e^{\sin t} \end{bmatrix} \quad \forall t \in \mathbb{R}.
 \end{aligned}$$

□

Resolva o seguinte problema de valor inicial:

$$(38) \quad \frac{dy}{dt} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} y + \begin{bmatrix} e^{2t} \\ 0 \\ e^{2t} \end{bmatrix} \quad \text{com} \quad y(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Resolução: Começa-se por resolver a segunda equação escalar que dá y_2 :

$$\frac{dy_2}{dt} = 2y_2 \quad \text{com} \quad y_2(0) = 0.$$

A solução é

$$y_2(t) = 0, \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

Substituindo y_2 , resolve-se agora a terceira equação escalar que dá y_3 :

$$\frac{dy_3}{dt} = 3y_3 + e^{2t} \quad \text{com} \quad y_3(0) = 0.$$

A solução é

$$y_3(t) = \int_0^t e^{3(t-s)} e^{2s} ds = e^{3t} - e^{2t}, \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

Finalmente, substitui-se y_3 e resolve-se a primeira equação escalar que dá y_1 :

$$\frac{dy_1}{dt} = 2y_1 + e^{3t} \quad \text{com} \quad y_1(0) = 0.$$

A solução é

$$y_1(t) = \int_0^t e^{2(t-s)} e^{3s} ds = e^{3t} - e^{2t}, \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

O problema de valor inicial dado tem a seguinte solução:

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{3t} - e^{2t} \\ 0 \\ e^{3t} - e^{2t} \end{bmatrix}, \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

□

Comentário: Em alternativa, pode-se calcular a exponencial da matriz dos coeficientes e aplicar a fórmula de variação das constantes para sistemas de equações lineares. ◇

Suponha que as funções

$$(39) \quad \begin{bmatrix} e^t + e^{2t} \\ e^{2t} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} e^t + e^{3t} \\ e^{3t} \\ e^{3t} \end{bmatrix}, \quad \text{e} \quad \begin{bmatrix} e^t - e^{3t} \\ -e^{3t} \\ -e^{3t} \end{bmatrix}$$

são três soluções $y(t)$ da equação $\dot{y} = Ay$. Determine os valores próprios de A . Justifique.

Resolução: Pela fórmula de variação das constantes, as soluções de sistemas lineares de equações de primeira ordem homogêneas, $\dot{y} = Ay$, são combinações lineares de exponenciais multiplicadas por potências de t da forma $t^k e^{\lambda t}$, onde λ é um valor próprio complexo da matriz dos coeficientes, A .

As três funções dadas envolvem as exponenciais e^t , e^{2t} e e^{3t} e o sistema de equações é 3 por 3.

Logo, os valores próprios de A são 1, 2 e 3. □

Equações de Ordem Superior à Primeira

Considere a equação diferencial escalar

$$y^{(2)} + y = \cos t. \quad (*)$$

- (40) (a) Determine a solução geral da equação homogênea associada a (*).
 (b) Determine uma solução particular de (*).
 (c) Determine a solução geral de (*).

Resolução:

(a) A equação homogénea associada a (\star) é

$$y^{(2)} + y = 0 \iff (D^2 + 1)y = 0 .$$

O seu polinómio característico,

$$p(\lambda) = \lambda^2 + 1 ,$$

tem as seguintes raízes:

$$p(\lambda) = 0 \iff \lambda = \pm i .$$

A solução geral complexa da equação homogénea é pois

$$y(t) = k_1 e^{it} + k_2 e^{-it} \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

onde $k_1, k_2 \in \mathbb{C}$.

A solução geral (real) da equação homogénea é

$$y(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

onde $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$.

Comentário: A solução geral real obtém-se extraindo as partes real e imaginária da solução geral complexa, usando a fórmula de Euler:

$$e^{it} = \cos t + i \sin t .$$

Reorganiza-se e rebaptiza-se as constantes para simplificar a expressão final. Convém fazer o exercício de passagem da solução geral complexa para a solução geral real.

◇

(b) Adota-se o método dos coeficientes indeterminados:

A função $\cos t$ é aniquilada pelo operador diferencial $D^2 + 1$. Se $y(t)$ for solução particular de (\star) , i.e,

$$(D^2 + 1)y = \cos t ,$$

então, aplicando $D^2 + 1$ a ambos os membros, fica

$$(D^2 + 1)(D^2 + 1)y = (D^2 + 1)\cos t = 0 .$$

Vai-se procurar uma solução particular de (\star) entre a solução geral da equação homogénea

$$(D^2 + 1)^2 y = 0$$

a qual é dada por

$$y(t) = \underbrace{c_1 \cos t + c_2 \sin t}_{\text{solução homogénea}} + c_3 t \cos t + c_4 t \sin t .$$

Os dois primeiros termos, sobre a chaveta, são solução da equação homogénea associada a (\star) , logo não adiantam na pesquisa de uma solução particular da equação não-homogénea (\star) . Para encontrar uma solução particular, substitui-se $y(t) = c_3 t \cos t + c_4 t \sin t$ em (\star) e determina-se os coeficientes c_3 e c_4 :

$$\begin{aligned} (D^2 + 1)(c_3 t \cos t + c_4 t \sin t) &= \cos t \\ \iff -2c_3 \sin t + 2c_4 \cos t &= \cos t \\ \iff c_3 = 0 \quad \text{e} \quad c_4 &= \frac{1}{2} . \end{aligned}$$

Conclui-se que uma solução particular de (\star) é, por exemplo, $y(t) = \frac{1}{2} t \sin t$ para qualquer $t \in \mathbb{R}$.

(c) Como se trata de uma equação linear, a solução geral de (\star) é da forma

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{solução particular} \\ \text{de } (\star) \end{array} \right\} + \left\{ \begin{array}{l} \text{solução geral da equação} \\ \text{homogénea associada a } (\star) \end{array} \right\}$$

Assim, a solução geral de (\star) é

$$y(t) = \frac{1}{2}t \sin t + c_1 \cos t + c_2 \sin t \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

onde $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$.

□

Determine a solução geral de cada uma das seguintes equações diferenciais escalares.

- (41) (a) $y^{(3)} + \dot{y} = 0$,
- (b) $y^{(3)} + \dot{y} = e^t$,
- (c) $y^{(3)} + \dot{y} = te^t$,
- (d) $y^{(3)} + \dot{y} = 1$,
- (e) $y^{(3)} + \dot{y} = 1 + \cos t$,
- (f) $y^{(3)} + \dot{y} = e^{2t} \cos t$.

Resolução:

(a) Esta equação pode ser escrita

$$(D^3 + D)y = 0 .$$

O seu polinómio característico,

$$p(\lambda) = \lambda^3 + \lambda ,$$

tem as raízes

$$p(\lambda) = 0 \iff \lambda = 0 \text{ ou } \lambda = \pm i .$$

A solução geral complexa da equação homogénea é pois

$$y(t) = k_0 + k_1 e^{it} + k_2 e^{-it} , \quad \forall t \in \mathbb{R} ,$$

onde $k_0, k_1, k_2 \in \mathbb{C}$.

A solução geral (real) da equação homogénea é

$$y(t) = c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t , \quad \forall t \in \mathbb{R} ,$$

onde $c_0, c_1, c_2 \in \mathbb{R}$.

Comentário: A solução geral real obtém-se extraindo as partes real e imaginária da solução geral complexa, usando a fórmula de Euler:

$$e^{it} = \cos t + i \sin t .$$

Reorganiza-se e rebaptiza-se as constantes para simplificar a expressão final. Recomenda-se o exercício de passagem da solução geral complexa para a solução geral real. ◇

(b) Como se trata de uma equação linear, a solução geral é da forma

$$\{ \text{solução particular} \} + \left\{ \begin{array}{l} \text{solução geral da equação} \\ \text{homogénea associada} \end{array} \right\} .$$

Para determinar uma solução particular, adopta-se o método dos coeficientes indeterminados. A função e^t é aniquilada pelo operador diferencial $D - 1$. Se $y(t)$ for solução particular da equação dada, i.e,

$$D(D^2 + 1)y = e^t ,$$

então, aplicando $D - 1$ a ambos os membros, fica

$$(D - 1)D(D^2 + 1)y = (D - 1)e^t = 0 .$$

Assim, vai-se procurar uma solução particular entre a solução geral da equação homogénea

$$(D - 1)D(D^2 + 1)y = 0$$

a qual é dada por

$$y(t) = \underbrace{c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t}_{\text{solução homogénea}} + c_3 e^t .$$

Os três primeiros termos, sobre a chaveta, são solução da equação homogénea associada, logo não adiantam na pesquisa de uma solução particular da equação não-homogénea. Para encontrar uma solução particular, substitui-se $y(t) = c_3 e^t$ na equação e determina-se o coeficiente c_3 :

$$\begin{aligned} D(D^2 + 1)(c_3 e^t) &= e^t \\ \iff 2c_3 e^t &= e^t \\ \iff c_3 &= \frac{1}{2} . \end{aligned}$$

Uma solução particular é, por exemplo, $y(t) = \frac{1}{2}e^t$ para qualquer $t \in \mathbb{R}$. Conclui-se que a solução geral desta equação é

$$y(t) = c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t + \frac{1}{2}e^t , \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

(c) Como se trata de uma equação linear, a solução geral de é da forma

$$\{ \text{solução particular} \} + \left\{ \begin{array}{l} \text{solução geral da equação} \\ \text{homogénea associada} \end{array} \right\} .$$

Para determinar uma solução particular, adopta-se o método dos coeficientes indeterminados. A função te^t é aniquilada pelo operador diferencial $(D - 1)^2$. Se $y(t)$ for solução particular da equação dada, i.e,

$$D(D^2 + 1)y = te^t ,$$

então, aplicando $(D - 1)^2$ a ambos os membros, fica

$$(D - 1)^2 D(D^2 + 1)y = (D - 1)^2 e^t = 0 .$$

Assim, vai-se procurar uma solução particular entre a solução geral da equação homogénea

$$(D - 1)^2 D(D^2 + 1)y = 0$$

a qual é dada por

$$y(t) = \underbrace{c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t}_{\text{solução homogénea}} + c_3 e^t + c_4 t e^t .$$

Os três primeiros termos, sobre a chave, são solução da equação homogénea associada, logo não adiantam na pesquisa de uma solução particular da equação não-homogénea. Para encontrar uma solução particular, substitui-se $y(t) = c_3e^t + c_4te^t$ na equação e determina-se os coeficientes c_3 e c_4 :

$$\begin{aligned} D(D^2 + 1)(c_3e^t + c_4te^t) &= te^t \\ \iff 2c_3e^t + 4c_4e^t + 2c_4te^t &= te^t \\ \iff 2c_3 + 4c_4 = 0 \text{ e } 2c_4 &= 1 \\ \iff c_3 = -1 \text{ e } c_4 = \frac{1}{2}. \end{aligned}$$

Uma solução particular é, por exemplo, $y(t) = -e^t + \frac{1}{2}te^t$ para qualquer $t \in \mathbb{R}$. Conclui-se que a solução geral desta equação é

$$y(t) = c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t - e^t + \frac{1}{2}te^t, \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

(d) Como se trata de uma equação linear, a solução geral de é da forma

$$\left\{ \text{solução particular} \right\} + \left\{ \begin{array}{l} \text{solução geral da equação} \\ \text{homogénea associada} \end{array} \right\}.$$

Para determinar uma solução particular, adopta-se o método dos coeficientes indeterminados. A função 1 é aniquilada pelo operador diferencial D . Se $y(t)$ for solução particular da equação dada, i.e.,

$$D(D^2 + 1)y = 1,$$

então, aplicando D a ambos os membros, fica

$$D^2(D^2 + 1)y = D1 = 0.$$

Assim, vai-se procurar uma solução particular entre a solução geral da equação homogénea

$$D^2(D^2 + 1)y = 0$$

a qual é dada por

$$y(t) = \underbrace{c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t}_{\text{solução geral da equação homogénea associada}} + c_3t.$$

Os três primeiros termos, sobre a chave, são solução da equação homogénea associada, logo não adiantam na pesquisa de uma solução particular da equação não-homogénea. Para encontrar uma solução particular, substitui-se $y(t) = c_3t$ na equação e determina-se o coeficiente c_3 :

$$D(D^2 + 1)(c_3t) = 1 \iff c_3 = 1.$$

Uma solução particular é, por exemplo, $y(t) = t$ para qualquer $t \in \mathbb{R}$. Conclui-se que a solução geral desta equação é

$$y(t) = c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t + t, \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

(e) Como se trata de uma equação linear, a solução geral de é da forma

$$\left\{ \text{solução particular} \right\} + \left\{ \begin{array}{l} \text{solução geral da equação} \\ \text{homogénea associada} \end{array} \right\}.$$

Para determinar uma solução particular, adopta-se o método dos coeficientes indeterminados. A função $1 + \cos t$ é aniquilada pelo operador diferencial $D(D^2 + 1)$, porque D aniquila 1 e $D^2 + 1$ aniquila $\cos t$. Se $y(t)$ for solução particular da equação dada, i.e.,

$$D(D^2 + 1)y = 1 + \cos t,$$

então, aplicando $D(D^2 + 1)$ a ambos os membros, fica

$$D^2(D^2 + 1)^2 y = D(D^2 + 1)(1 + \cos t) = 0 .$$

Assim, vai-se procurar uma solução particular entre a solução geral da equação homogénea

$$D^2(D^2 + 1)^2 y = 0$$

a qual é dada por

$$y(t) = \underbrace{c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t}_{\text{homogénea}} + c_3 t + c_4 t \cos t + c_5 t \sin t .$$

Os três primeiros termos, sobre a chave, são solução da equação homogénea associada, logo não adiantam na pesquisa de uma solução particular da equação não-homogénea. Para encontrar uma solução particular, substitui-se $y(t) = c_3 t + c_4 t \cos t + c_5 t \sin t$ na equação e determina-se os coeficientes c_3 , c_4 e c_5 :

$$\begin{aligned} D(D^2 + 1)(c_3 t + c_4 t \cos t + c_5 t \sin t) &= 1 + \cos t \\ \iff c_3 - 2c_4 \cos t - 2c_5 \sin t &= 1 + \cos t \\ \iff c_3 = 1 \text{ e } c_4 = -\frac{1}{2} \text{ e } c_5 = 0 . \end{aligned}$$

Uma solução particular é, por exemplo, $y(t) = t - \frac{t}{2} \cos t$ para qualquer $t \in \mathbb{R}$. Conclui-se que a solução geral desta equação é

$$y(t) = c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t + t - \frac{t}{2} \cos t , \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

- (f) Basta encontrar uma solução particular para a equação. A função $e^{2t} \cos t$ é aniquilada pelo operador diferencial $(D - 2)^2 + 1$. Assim, uma solução particular da equação será uma solução da equação homogénea

$$D(D^2 + 1)((D - 2)^2 + 1)y = 0$$

A solução geral desta equação é dada por

$$y(t) = c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t + c_3 e^{2t} \cos t + c_4 e^{2t} \sin t$$

Os três primeiros termos são soluções da equação homogénea inicial por isso podemos fazer $c_0 = c_1 = c_2 = 0$. Tendo em conta que

$$(D^2 + 1)(e^{2t} \cos t) = 4e^{2t} \cos t - 4e^{2t} \sin t$$

e que

$$(D^2 + 1)(e^{2t} \sin t) = 4e^{2t} \cos t + 4e^{2t} \sin t ,$$

substituindo $c_3 e^{2t} \cos t + c_4 e^{2t} \sin t$ na equação, obtém-se

$$\begin{aligned} (D^2 + 1)D(c_3 e^{2t} \cos t + c_4 e^{2t} \sin t) &= e^{2t} t \cos t \\ \iff (D^2 + 1)((2c_3 + c_4)e^{2t} \cos t + (2c_4 - c_3)e^{2t} \sin t) &= e^{2t} t \cos t \\ \iff (4(2c_3 + c_4) + 4(2c_4 - c_3))e^{2t} \cos t + (4(2c_4 - c_3) - 4(2c_3 + c_4))e^{2t} \sin t &= e^{2t} t \cos t \\ \iff \begin{cases} 4c_3 + 12c_4 &= 1 \\ 4c_4 - 12c_3 &= 0 \end{cases} \\ \iff \begin{cases} c_3 &= \frac{1}{40} \\ c_4 &= \frac{3}{40} \end{cases} \end{aligned}$$

Logo,

$$y(t) = \frac{1}{40} e^{2t} \cos t + \frac{3}{40} e^{2t} \sin t$$

é uma solução particular. Conclui-se que a solução geral é

$$y(t) = c_0 t + c_1 \cos t + c_2 \sin t + \frac{1}{40} e^{2t} \cos t + \frac{3}{40} e^{2t} \sin t , \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

□

Determine a solução geral de cada uma das seguintes equações diferenciais.

- (a) $y^{(3)} + y^{(2)} + \dot{y} + y = 0 ;$
- (b) $y^{(3)} + y^{(2)} + \dot{y} + y = 1 + e^t \sin t ;$
- (c) $y^{(2)} - \dot{y} - 2y = 2e^{2t} - 2 ;$
- (d) $y^{(3)} - 2\pi y^{(2)} + \pi^2 \dot{y} = 2\pi^3 t ;$
- (e) $y^{(3)} - 2y^{(2)} + 2\dot{y} = e^{-t} \cos t$

Determine a solução do seguinte problema de valor inicial:

$$(43) \quad \begin{cases} y^{(3)} + \dot{y} = e^t \\ y(0) = 1, \dot{y}(0) = 1, y^{(2)}(0) = \frac{1}{2}. \end{cases}$$

Resolução: Pela alínea (b) do exercício 41, a solução geral da equação diferencial é

$$y(t) = c_0 + c_1 \cos t + c_2 \sin t + \frac{1}{2}e^t \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

As derivadas desta solução são

$$\dot{y}(t) = -c_1 \sin t + c_2 \cos t + \frac{1}{2}e^t$$

$$y^{(2)}(t) = -c_1 \cos t - c_2 \sin t + \frac{1}{2}e^t .$$

A condição inicial impõe que

$$1 = y(0) = c_0 + c_1 + \frac{1}{2}$$

$$1 = \dot{y}(0) = c_2 + \frac{1}{2}$$

$$\frac{1}{2} = y^{(2)}(0) = -c_1 + \frac{1}{2}$$

donde se conclui que

$$c_0 = \frac{1}{2}, \quad c_1 = 0 \quad e \quad c_2 = \frac{1}{2} .$$

Logo, a solução deste problema de valor inicial é

$$y(t) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \sin t + \frac{1}{2}e^t, \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

□

Determine a solução da equação linear escalar

$$y^{(3)} + 2y^{(2)} + \dot{y} = b(t)$$

(44) que verifica as condições iniciais $y(0) = \dot{y}(0) = 0$, $y^{(2)}(0) = 1$, quando

(a) $b(t) = 0, \forall t \in \mathbb{R}$;

(b) $b(t) = t, \forall t \in \mathbb{R}$;

(c) $b(t) = e^t, \forall t \in \mathbb{R}$.

Resolução:

(a) A equação homogénea pode ser escrita

$$(D^3 + 2D^2 + D)y = 0 \quad \text{ou seja} \quad D(D+1)^2y = 0$$

cuja solução geral é

$$y(t) = c_0 + c_1e^{-t} + c_2te^{-t} \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

onde $c_0, c_1, c_2 \in \mathbb{R}$. As derivadas desta solução são:

$$\begin{aligned} \dot{y}(t) &= -c_1e^{-t} + c_2e^{-t} - c_2te^{-t} \\ y^{(2)}(t) &= c_1e^{-t} - 2c_2e^{-t} + c_2te^{-t}. \end{aligned}$$

No valor inicial tem-se

$$\begin{aligned} y(0) &= c_0 + c_1 \\ \dot{y}(0) &= -c_1 + c_2 \\ y^{(2)}(0) &= c_1 - 2c_2. \end{aligned}$$

A condição inicial impõe que

$$\begin{cases} c_0 + c_1 = 0 \\ -c_1 + c_2 = 0 \\ c_1 - 2c_2 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} c_0 = 1 \\ c_1 = -1 \\ c_2 = -1 \end{cases}$$

Logo, a solução do problema é

$$y(t) = 1 - e^{-t} - te^{-t} \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

(b) A solução geral de uma equação linear não homogénea pode ser obtida somando uma solução particular à solução geral da equação homogénea associada. Para obter uma solução particular da equação com $b(t) = t$, aplica-se o método dos coeficientes indeterminados:

– t é solução de $D^2y = 0$;

– se y é solução de $(D^3 + 2D^2 + D)y = t$, então

$$D^2(D^3 + 2D^2 + D)y = D^2t = 0;$$

– procura-se uma solução particular da equação dada entre a solução geral da equação homogénea,

$$D^2(D^3 + 2D^2 + D)y = 0 \quad \text{ou seja} \quad D^3(D+1)^2y = 0,$$

que é

$$y(t) = \underbrace{c_0 + c_1e^{-t} + c_2te^{-t}} + c_3t + c_4t^2;$$

– os termos sobre a chaveta constituem a solução geral da equação homogénea, logo não adiantam na busca de uma solução particular da equação não homogénea;

– toma-se como candidata para solução particular uma função da forma

$$y(t) = c_3t + c_4t^2$$

a qual tem as seguintes derivadas

$$\begin{aligned} \dot{y}(t) &= c_3 + 2c_4t \\ y^{(2)}(t) &= 2c_4 \\ y^{(3)}(t) &= 0 ; \end{aligned}$$

– os coeficientes c_3 e c_4 determinam-se substituindo na equação:

$$\begin{aligned} y^{(3)} + 2y^{(2)} + \dot{y} &= t \\ \iff 0 + 4c_4 + c_3 + 2c_4t &= t \\ \iff 4c_4 + c_3 = 0 \text{ e } 2c_4 &= 1 \\ \iff c_3 = -2 \text{ e } c_4 = \frac{1}{2} . \end{aligned}$$

Obteve-se a solução particular

$$y(t) = -2t + \frac{1}{2}t^2 \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

A solução geral da equação diferencial dada é

$$y(t) = \underbrace{-2t + \frac{1}{2}t^2}_{\text{sol. particular}} + \underbrace{c_0 + c_1e^{-t} + c_2te^{-t}}_{\text{sol. geral da eq. hom.}} \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

onde $c_0, c_1, c_2 \in \mathbb{R}$. As derivadas desta solução são:

$$\begin{aligned} \dot{y}(t) &= -2 + t - c_1e^{-t} + c_2e^{-t} - c_2te^{-t} \\ y^{(2)}(t) &= 1 + c_1e^{-t} - 2c_2e^{-t} + c_2te^{-t} . \end{aligned}$$

No valor inicial tem-se

$$\begin{aligned} y(0) &= c_0 + c_1 \\ \dot{y}(0) &= -2 - c_1 + c_2 \\ y^{(2)}(0) &= 1 + c_1 - 2c_2 . \end{aligned}$$

A condição inicial impõe que

$$\begin{cases} c_0 + c_1 = 0 \\ -2 - c_1 + c_2 = 0 \\ 1 + c_1 - 2c_2 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} c_0 = 4 \\ c_1 = -4 \\ c_2 = -2 \end{cases}$$

Logo, a solução do problema é

$$y(t) = -2t + \frac{1}{2}t^2 + 4 - 4e^{-t} - 2te^{-t} \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

(c) A solução geral de uma equação linear não homogénea pode ser obtida somando uma solução particular à solução geral da equação homogénea associada. Para obter uma solução particular da equação com $b(t) = e^t$, aplica-se o método dos coeficientes indeterminados:

- e^t é solução de $(D - 1)y = 0$;
- se y é solução de $(D^3 + 2D^2 + D)y = e^t$, então

$$(D - 1)(D^3 + 2D^2 + D)y = (D - 1)e^t = 0 ;$$

- procura-se uma solução particular da equação dada entre a solução geral da equação homogénea,

$$(D - 1)(D^3 + 2D^2 + D)y = 0$$

ou seja

$$(D - 1)D(D + 1)^2y = 0 ,$$

que é

$$y(t) = \underbrace{c_0 + c_1 e^{-t} + c_2 t e^{-t}} + c_3 e^t ;$$

- os termos sobre a chaveta constituem a solução geral da equação homogénea, logo não adiantam na busca de uma solução particular da equação não homogénea;
- toma-se como candidata para solução particular uma função da forma

$$y(t) = c_3 e^t$$

que tem as seguintes derivadas

$$\dot{y}(t) = y^{(2)}(t) = y^{(3)}(t) = c_3 e^t ;$$

- o coeficiente c_3 determina-se substituindo na equação:

$$\begin{aligned} y^{(3)} + 2y^{(2)} + \dot{y} &= e^t \\ \iff (c_3 + 2c_3 + c_3)e^t &= e^t \\ \iff c_3 &= \frac{1}{4} . \end{aligned}$$

Obteve-se a solução particular

$$y(t) = \frac{1}{4} e^t , \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

A solução geral da equação diferencial dada é

$$y(t) = \underbrace{\frac{1}{4} e^t}_{\text{sol. part.}} + \underbrace{c_0 + c_1 e^{-t} + c_2 t e^{-t}}_{\text{sol. geral da eq. hom.}} \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

onde $c_0, c_1, c_2 \in \mathbb{R}$. As derivadas desta solução são:

$$\begin{aligned} \dot{y}(t) &= \frac{1}{4} e^t - c_1 e^{-t} + c_2 e^{-t} - c_2 t e^{-t} \\ y^{(2)}(t) &= \frac{1}{4} e^t + c_1 e^{-t} - 2c_2 e^{-t} + c_2 t e^{-t} . \end{aligned}$$

No valor inicial tem-se

$$y(0) = \frac{1}{4} + c_0 + c_1$$

$$\dot{y}(0) = \frac{1}{4} - c_1 + c_2$$

$$y^{(2)}(0) = \frac{1}{4} + c_1 - 2c_2 .$$

A condição inicial impõe que

$$\begin{cases} \frac{1}{4} + c_0 + c_1 = 0 \\ \frac{1}{4} - c_1 + c_2 = 0 \\ \frac{1}{4} + c_1 - 2c_2 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} c_0 = 0 \\ c_1 = -\frac{1}{4} \\ c_2 = -\frac{1}{2} \end{cases}$$

Logo, a solução do problema é

$$y(t) = \frac{1}{4} e^t - \frac{1}{4} e^{-t} - \frac{1}{2} t e^{-t} \quad \forall t \in \mathbb{R} .$$

□

(45)

Determine a solução do seguinte problema de valor inicial

$$\begin{cases} y^{(3)} - 2y^{(2)} + \dot{y} = -4 + 2t \\ y(0) = 1 , \dot{y}(0) = 0 , y^{(2)}(0) = 2 . \end{cases}$$

Considere a equação diferencial escalar

$$y^{(4)} + y^{(3)} + y^{(2)} + \dot{y} = 0 .$$

- (46) (a) Determine a sua solução geral.
 (b) Determine para que condições iniciais em $t = 0$ é que os problemas de valor inicial correspondentes têm solução convergente quando $t \rightarrow +\infty$.

Resolução:

- (a) O polinómio característico da equação é

$$p(\lambda) = \lambda^4 + \lambda^3 + \lambda^2 + \lambda$$

cuja factorização em monómios é

$$p(\lambda) = \lambda(\lambda + 1)(\lambda - i)(\lambda + i)$$

(tendo reparado na raiz 0 e adivinhando a raiz -1.

A solução geral (real) da equação é

$$y(t) = c_1 + c_2 e^{-t} + c_3 \cos t + c_4 \sin t \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

onde $c_1, c_2, c_3, c_4 \in \mathbb{R}$.

- (b) Para que uma solução seja convergente quando $t \rightarrow +\infty$, ela não pode envolver as funções $\cos t$ nem $\sin t$. Procuram-se então as condições iniciais em $t = 0$ que implicam que c_3 e c_4 sejam 0. Uma vez que

$$\begin{aligned} y(t) &= c_1 + c_2 e^{-t} + c_3 \cos t + c_4 \sin t \\ \dot{y}(t) &= -c_2 e^{-t} - c_3 \sin t + c_4 \cos t \\ y^{(2)}(t) &= c_2 e^{-t} - c_3 \cos t - c_4 \sin t \\ y^{(3)}(t) &= -c_2 e^{-t} + c_3 \sin t - c_4 \cos t \end{aligned}$$

os valores em $t = 0$ são

$$\begin{aligned} y(0) &= c_1 + c_2 + c_3 \\ \dot{y}(0) &= -c_2 + c_4 \\ y^{(2)}(0) &= c_2 - c_3 \\ y^{(3)}(0) &= -c_2 - c_4 \end{aligned}$$

donde sai que

$$\begin{aligned} c_1 &= y(0) + \dot{y}(0) - y^{(2)}(0) + y^{(3)}(0) \\ c_2 &= -\frac{1}{2}(\dot{y}(0) + y^{(3)}(0)) \\ c_3 &= -\frac{1}{2}(\dot{y}(0) + y^{(3)}(0)) - y^{(2)}(0) \\ c_4 &= \frac{1}{2}(\dot{y}(0) - y^{(3)}(0)) . \end{aligned}$$

Para que a solução do problema de valor inicial seja convergente quando $t \rightarrow +\infty$, terá que ser

$$\begin{aligned} 0 &= -\frac{1}{2}(\dot{y}(0) + y^{(3)}(0)) - y^{(2)}(0) \\ 0 &= \frac{1}{2}(\dot{y}(0) - y^{(3)}(0)) \end{aligned}$$

ou seja,

$$\dot{y}(0) = -y^{(2)}(0) = y^{(3)}(0) .$$

O conjunto de todas as condições iniciais tais que as correspondentes soluções do problema de valor inicial são convergentes quando $t \rightarrow +\infty$ é

$$\{(y(0), \dot{y}(0), y^{(2)}(0), y^{(3)}(0)) = (a, b, -b, b) : a, b \in \mathbb{R}\} .$$

□