

Resumo da resolução (26.06.02)

I.1.a) equivalência entre a solução de (1) e o limite de (2):

$$\begin{aligned} f(z) \stackrel{\text{def.}}{=} z - e^{-z/2} = 0 &\Leftrightarrow z = e^{-z/2} \Leftrightarrow \log(z) = -z/2 \\ &\Leftrightarrow -2\log(z) + 3z = 4z \Leftrightarrow z = -\frac{1}{2}\log(z) + \frac{3}{4}z \stackrel{\text{def.}}{=} g(z) \end{aligned}$$

Condições para aplicar o teorema do ponto fixo: $g \in C^1(I)$ com $I = [0.6, 0.8]$, e tem-se

i) $g'(x) = \frac{-1}{2x} + \frac{3}{4}$, que é decrescente, logo g é contractiva em I pois

$$L = \max_{x \in I} |g'(x)| = \max\{|g'(0.6)|, |g'(0.8)|\} = \max\{|-0.08333\dots|, |0.125|\} = 0.125 < 1.$$

ii) para verificar $g(I) \subseteq I$, temos

$$g(0.6) = 0.705413 \in I,$$

$$g(0.8) = 0.711572 \in I,$$

mas g não é monótona em I , já que $g'(\frac{2}{3}) = 0$.

No entanto, no extremo relativo $g(\frac{2}{3}) = 0.702733 \in I$, logo $g(I) \subseteq I$.

- Pelo TPF a sucessão definida por $x_{n+1} = g(x_n) = -\frac{1}{2}\log(x_n) + \frac{3}{4}x_n$ converge para o único ponto fixo $z \in I$ de g , qualquer que seja $x_0 \in I$, em particular para $x_0 = 0.6$. Pela equivalência, o único ponto fixo z de g é a única raiz de f em I .

I.1.b) $x_0 = 0.6, x_1 = g(x_0) = 0.70541283, x_2 = g(x_1) = 0.70354566, x_3 = g(x_2) = 0.703470495,$

tendo-se $|x_2 - x_1| = 0.001367\dots$, e $|x_3 - x_2| = 0.000075\dots < 10^{-4}$.

$$|e_3| \leq \frac{L}{1-L}|x_3 - x_2| = \frac{0.125}{1-0.125} \cdot 0.000075\dots = 0.1074 \times 10^{-4}.$$

I.1.c) $f \in C^2(I)$ e verificam-se as condições suficientes para convergência do M. Newton

i) $f(0.6)f(0.8) < 0$, ii) $f'(x) = 1 + \frac{1}{2}e^{-x/2} > 0$, iii) $f''(x) = -\frac{1}{4}e^{-x/2} < 0$,

iv) $|f(0.6)/f'(0.6)| = 0.1027 \leq 0.2, |f(0.8)/f'(0.8)| = 0.0971 \leq 0.2$,

que asseguram a convergência quadrática para a raiz z , qualquer que seja $x_0 \in I$.

I.2. Como $g' > 0$, g é crescente em I , basta que $g(a) \in I$ e que $g(b) \in I$.

Como também temos $g' < 1$ em I e $g(z) = z \in I$, (z ponto fixo), então

$$g(a) = g(a) - g(z) + z = -g'(\xi)(z - a) + z \in] - (z - a) + z, z[=]a, z[\subseteq I$$

$$g(b) = g(b) - g(z) + z = g'(\xi)(b - z) + z \in]z, b - z + z[=]z, b[\subseteq I$$

II.1

$$F(x_1, x_2, x_3) = \begin{bmatrix} x_1^3 + 5x_2 - 2x_3 \\ e^{x_2} - x_2^2 - 1 \\ -x_1^2 + x_2 + x_3 - \alpha \end{bmatrix}, \quad J_F(x_1, x_2, x_3) = \begin{bmatrix} 3x_1^2 & 5 & -2 \\ 0 & e^{x_2} & -2x_3 \\ -2x_1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

portanto o sistema $J_F(\mathbf{x}^{(0)})\Delta\mathbf{x}^{(0)} = -F(\mathbf{x}^{(0)})$ com $\mathbf{x}^{(0)} = (c, 0, 0)$ fica

$$\begin{bmatrix} 3c^2 & 5 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2c & 1 & 1 \end{bmatrix} \Delta\mathbf{x}^{(0)} = - \begin{bmatrix} c^3 + 0 - 0 \\ 1 - 0 - 1 \\ -c^2 + 0 + 0 - \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -c^3 \\ 0 \\ c^2 + \alpha \end{bmatrix}$$

II.2. Notamos que a matriz nunca pode ter a diagonal estrit. dominante por linhas (já que $|-2c| + 1 > 1$) ou por colunas (pois $|-2| > 1$).

Devemos analisar a condição necessária e suficiente, com o raio espectral da matriz C (p/Jacobi)

$$C = -D^{-1}(L + U) = - \begin{bmatrix} \frac{1}{3c^2} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 5 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ -2c & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{-5}{3c^2} & \frac{2}{3c^2} \\ 0 & 0 & 0 \\ 2c & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

cujos valores próprios são dados pela solução de $\lambda(\lambda^2 - \frac{4}{3c}) = 0 \Leftrightarrow \lambda = 0 \vee \lambda = \pm \frac{2}{\sqrt{3c}}$.

Assim, $\rho(C) = \max\{0, |\frac{-2}{\sqrt{3c}}|, |\frac{+2}{\sqrt{3c}}|\} = \frac{2}{\sqrt{3|c|}} < 1$ se e só se $|c| > \frac{4}{3}$.

II.3. Com $c = 1$, temos $\|A\|_\infty = \max\{3 + 5 + |-2|, 1, |-2| + 1 + 1\} = 10$.

Logo $\text{cond}_\infty(A) = \|A\|_\infty \|A^{-1}\|_\infty = 10 \times 18 = 180$.

O erro relativo de \mathbf{b} é dado por (note que $\alpha > 0$)

$$\|\delta_b\|_\infty = \frac{\|\mathbf{b} - \tilde{\mathbf{b}}\|_\infty}{\|\mathbf{b}\|_\infty} = \frac{\|(0, 0, \alpha - \tilde{\alpha})\|_\infty}{\|(-1, 0, 1 + \alpha)\|_\infty} = \frac{|\alpha - \tilde{\alpha}|}{1 + \alpha} \leq \frac{0.001}{1 + \alpha}$$

Assim, como $\|\delta_x\|_\infty \leq \text{cond}_\infty(A)\|\delta_b\|_\infty \leq 180 \frac{0.001}{1+\alpha} = \frac{0.18}{1+\alpha} < 0.18$.

III.1.a)

i) $S(f) = \frac{13-1}{6}(f(1) + 4f(\frac{13+1}{2}) + f(13)) = 2(10 + 4 \times 8 + 15) = 114$

ii) Apenas podemos usar os nós igualmente espaçados $\{1,4,7,10,13\}$ que definem 4 subintervalos com $h = \frac{13-1}{4} = 3$.

$S_4(f) = \frac{h}{3}(f(1) + f(13) + 4[f(4) + f(10)] + 2f(7)) = 10 + 15 + 4 \times (6 + 14) + 2 \times 8 = 121$.

III.1.b) O polinómio interpolador é (usando a F. Newton)

$p_2(x) = f(3) + f[3,4](x-3) + f[3,4,7](x-3)(x-4)$

x_i	f_i	$f[,]$	$f[, ,]$
3	5	$\frac{6-5}{4-3}=1$	
4	6		$\frac{\frac{2}{3}-1}{7-3} = \frac{-1}{12}$
7	8	$\frac{8-6}{7-4} = \frac{2}{3}$	

logo $p_2(x) = 5 + (x-3) - \frac{1}{12}(x-3)(x-4) = 1 + \frac{19}{12}x - \frac{1}{12}x^2$.

III.1.c) As funções base são $\phi_0(x) = x^2$, $\phi_1(x) = x$, e os pontos são $x_0 = 0, x_1 = 1, x_2 = 2$. Assim, $\langle \phi_0, \phi_0 \rangle = 0^4 + 1^4 + 2^4 = 17$, $\langle \phi_0, \phi_1 \rangle = \langle \phi_1, \phi_0 \rangle = 0^3 + 1^3 + 2^3 = 9$, $\langle \phi_1, \phi_1 \rangle = 0^2 + 1^2 + 2^2 = 5$, $\langle \phi_0, f \rangle = 0^2 \times 12 + 1^2 \times 10 + 2^2 \times 7 = 38$, $\langle \phi_1, f \rangle = 0 \times 12 + 1 \times 10 + 2 \times 7 = 24$,

$$\begin{bmatrix} 17 & 9 \\ 9 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 38 \\ 24 \end{bmatrix}, \text{ pelo que } \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -6.5 \\ 16.5 \end{bmatrix}$$

e a função que melhor aproxima no sentido dos min. quadrados é $g(x) = -6.5x^2 + 16.5$.

III.2.a) Para Q ser exacta para polinómios de grau 1, devido à linearidade de Q e I , basta ver que

$$A_0 + A_1 = Q(1) = I(1) = \int_0^4 x dx = \left[\frac{x^2}{2}\right]_{x=0}^{x=4} = 8$$

$$A_0 \cdot 0 + A_1 \cdot 3 = Q(x) = I(x) = \int_0^4 x \cdot x dx = \left[\frac{x^3}{3}\right]_{x=0}^{x=4} = \frac{64}{3}$$

o que dá $A_1 = \frac{64}{9}$ e $A_0 = 8 - A_1 = \frac{8}{9}$. Logo

$$Q(f) = \frac{8}{9}f(0) + \frac{64}{9}f(3)$$

e temos por um lado $Q(x^2) = 64$ e por outro $I(x^2) = \int_0^4 x^3 dx = \left[\frac{x^4}{4}\right]_{x=0}^{x=4} = 64$.

Resta ver que $Q(x^3) = 192$ é diferente de $I(x^3) = \left[\frac{x^5}{5}\right]_{x=0}^{x=4} = \frac{256}{5}$, para concluir que Q tem grau 2.

III.2.b) $E(f) = I(f) - Q(f)$, e como $Q(f) = Q(p_2)$ onde p_2 interpola f em 0, 3 e noutro ponto qualquer a .

Como por a) a fórmula é exacta para p_2 (que tem grau ≤ 2), $Q(p_2) = I(p_2)$.

Assim $E(f) = I(f) - I(p_2) = \int_0^4 x(f(x) - p_2(x))dx$. Pelo erro de interpolação,

$f(x) - p_2(x) = \frac{f'''(\xi_x)}{3!}x(x-3)(x-\alpha)$, assim

$E(f) = \int_0^4 x \left[\frac{f'''(\xi_x)}{3!}x(x-3)(x-\alpha)\right]dx$, e para aplicar o T. Valor Intermédio p/Integrais, escolhemos $\alpha = 3$, de forma a que $x^2(x-3)(x-\alpha)$ não mude de sinal em $[0, 4]$, ficando (para $\theta \in [0, 4]$)

$$E(f) = \frac{f'''(\theta)}{3!} \int_0^4 x^2(x-3)^2 dx = \frac{f'''(\theta)}{3!} \frac{64}{5} = \frac{32f'''(\theta)}{15}.$$

III.3.

Com $f(x, y) = -x/y$, o método de Euler fica $y_{n+1} = y_n - hx_n/y_n$ com $y_0 = 2$.

Usando $h = 0.1$, temos

$y_1 = y_0 - 0.1(x_0/y_0) = 2 - 0.1 \frac{1}{2} = 1.95$

$y_2 = y_1 - 0.1(x_1/y_1) = 1.95 - 0.1 \frac{1.1}{1.95} = 1.89359$

Logo $y(1.2) \sim y_2 = 1.89359$.