

Análise Matemática III - Turma Especial

Ficha 8

A entregar até à aula prática de sexta-feira dia 22 de Novembro

1. Sejam $U, V \subset \mathbb{R}^n$ abertos, $f : V \rightarrow \mathbb{R}$, $g : U \rightarrow V$ funções C^∞ e

$$\omega(\mathbf{y}) = f(\mathbf{y})dy^1 \wedge \dots \wedge dy^n \in \Omega^n(V).$$

Mostre que

$$g^*\omega(\mathbf{x}) = f(g(\mathbf{x}))Jg(\mathbf{x})dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n.$$

2. O paralelepípedo- k gerado pelos vectores $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k \in \mathbb{R}^n$ é o conjunto

$$P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k) = \left\{ t^1 \mathbf{v}_1 + \dots + t^k \mathbf{v}_k \in \mathbb{R}^n : t^1, \dots, t^k \in [0, 1] \right\}.$$

- (a) Mostre que o paralelepípedo- n gerado por $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n \in \mathbb{R}^n$ é Jordan-mensurável e

$$V_n(P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n)) = |\det(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n)|.$$

- (b) O volume- k de $P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k) \subset \mathbb{R}^n$ define-se do seguinte modo: o plano coordenado

$$\pi_k = \left\{ (x^1, \dots, x^n) \in \mathbb{R}^n : x^{k+1} = \dots = x^n = 0 \right\}$$

pode ser identificado com \mathbb{R}^k de forma natural. Se A é uma matriz ortogonal tal que $A \cdot P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k) \subset \pi_k$, definimos

$$V_k(P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)) = V_k(A \cdot P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)),$$

onde o lado direito da igualdade está bem definido devido à identificação de π_k com \mathbb{R}^k . Mostre que

$$V_k(P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)) = (\det g)^{\frac{1}{2}},$$

onde g é a matriz $k \times k$ definida por

$$g_{ij} = \mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_j$$

(portanto o volume- k não depende da escolha de A).

- (c) Mostre que

$$V_k(P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)) = [\omega_{\mathbf{v}_1} \wedge \dots \wedge \omega_{\mathbf{v}_k}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)]^{\frac{1}{2}}.$$

- (d) Mostre que

$$\omega_{\mathbf{v}_1} \wedge \dots \wedge \omega_{\mathbf{v}_n} = \det(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n)dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n.$$

Conclua que

$$V_{n-1}(P(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_{n-1})) = \|\mathbf{v}_1 \times \dots \times \mathbf{v}_{n-1}\|.$$

(Sugestão: Faça

$$\mathbf{v}_n = \frac{\mathbf{v}_1 \times \dots \times \mathbf{v}_{n-1}}{\|\mathbf{v}_1 \times \dots \times \mathbf{v}_{n-1}\|}.$$

(e) Mostre que

$$\mathbf{v}_1 \times \dots \times \mathbf{v}_{n-1} = \det \begin{bmatrix} \mathbf{e}_1 & \dots & \mathbf{e}_n \\ v_1^1 & \dots & v_1^n \\ \dots & \dots & \dots \\ v_{n-1}^1 & \dots & v_{n-1}^n \end{bmatrix}.$$

3. Decida se as seguintes formas diferenciais definidas em \mathbb{R}^3 são ou não exactas. Em caso afirmativo, calcule um potencial.

- (a) $yzdx + xzdy + xydz$;
- (b) $zdx \wedge dy - ydx \wedge dz + xdy \wedge dz$;
- (c) $2dx \wedge dy + yzdx \wedge dz + xzdy \wedge dz$;
- (d) $x^2ye^z dx \wedge dy \wedge dz$.

(Sugestão: Note que se $\omega \in \Omega^2(\mathbb{R}^3)$ é exacta e $\alpha \in \Omega^1(\mathbb{R}^3)$ é um potencial, $\alpha + d\int$ é ainda um potencial, qualquer que seja a função $f \in \Omega^0(\mathbb{R}^3)$; use este facto para mostrar que é sempre possível escolher um potencial para ω em que uma das componentes é nula).

4. Determine os espaços tangentes às variedades seguintes nos pontos indicados utilizando parametrizações convenientes:

- (a) $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$ no ponto $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2})$;
- (b) $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 1 \text{ e } x = y\}$ no ponto $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2})$;
- (c) $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (\sqrt{x^2 + y^2} - 2)^2 + z^2 = 1\}$ no ponto $(\frac{5\sqrt{2}}{4}, \frac{5\sqrt{2}}{4}, \frac{\sqrt{3}}{2})$.

Não precisam de entregar:

5. Seja $U \subset \mathbb{R}^n$ um aberto, $\omega \in \Omega^k(U)$, $\eta \in \Omega^l(U)$, $\mathbf{f} : V \subset \mathbb{R}^m \rightarrow U$ e $\mathbf{g} : W \subset \mathbb{R}^p \rightarrow V$ funções de classe C^∞ definidas em abertos. Prove as seguintes propriedades:

- (a) $\omega \wedge \eta = (-1)^{kl} \eta \wedge \omega$;
- (b) $\mathbf{f}^*(\omega \wedge \eta) = (\mathbf{f}^*\omega) \wedge (\mathbf{f}^*\eta)$;
- (c) $\mathbf{g}^*(\mathbf{f}^*\omega) = (\mathbf{f} \circ \mathbf{g})^*\omega$.

6. Considere uma mudança de coordenadas linear em \mathbb{R}^n , definida por

$$\bar{\mathbf{e}}_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} \mathbf{e}_j.$$

(a) Mostre que

$$\sum_{i=1}^n x^i \mathbf{e}_i = \sum_{i=1}^n \bar{x}^i \bar{\mathbf{e}}_i$$

sse

$$\bar{x}^i = \sum_{j=1}^n b_{ij} x^j,$$

onde $(b_{ij}) = (a_{ji})^{-1}$.

(b) Mostre que se $\{d\bar{x}^1, \dots, d\bar{x}^n\}$ é a base dual de $\{\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n\}$, então

$$d\bar{x}^i = \sum_{j=1}^n b_{ij} dx^j.$$

É por este motivo que os covectores se dizem tensores *covariantes*.

- (c) Mostre que o dual do espaço dos covectores-1, $((\mathbb{R}^n)^*)^*$, pode ser naturalmente identificado com \mathbb{R}^n . Portanto os vetores podem também ser vistos como aplicações lineares definidas no espaço dos covectores-1, ditas *tensores contravariantes*.
- (d) Defina produto tensorial de dois vetores, e produto tensorial de um covector por um vector.
- (e) Defina tensores de tipo (p, q) , i.e., tensores p vezes covariantes e q vezes contravariantes, e indique uma base. Indique como é que os elementos da base se transformam sob uma mudança linear de coordenadas.
- (f) Mostre que os tensores de tipo $(1, 1)$ podem ser identificados com o espaço das aplicações lineares de \mathbb{R}^n para \mathbb{R}^n .