6^a ficha de exercícios de Mecânica Geométrica

15 de Abril de 2002

- 1. Determine os eixos principais de inércia, os correspondentes momentos principais de inércia e o elipsóide de inércia de:
 - a) Um paralelepípedo homogéneo de massa M, lados $2a, 2b, 2c \in \mathbb{R}^+$ e centro na origem;
 - b) Um elipsóide sólido homogéneo de massa M, semieixos $a,b,c\in\mathbb{R}^+$ e centro na origem. (Sugestão: comece por fazer a mudança de coordenadas (x,y,z)=(au,bv,cw) nos integrais a calcular).

Qual será a forma do elipsóide de inércia de um sólido Platónico homogéneo de centro na origem?

- 2. Considere um corpo rígido com um ponto fixo com (pelo menos) dois momentos principais de inércia idênticos, $I_1 = I_2$. Use as equações de Euler para mostrar que:
 - a) A velocidade angular do corpo satisfaz a equação

$$\dot{\boldsymbol{\omega}} = \frac{1}{I_1} \mathbf{p} \times \boldsymbol{\omega}. \tag{1}$$

Em particular mostre que $\|\omega\|$ e $\langle \omega, \mathbf{p} \rangle$ são constantes. (**Sugestão:** Comece por provar que para este corpo rígido se tem $I\dot{\Omega} = I_1\dot{\Omega}$).

- b) Se $I_1=I_2=I_3$ então o corpo rígido roda em torno de um eixo fixo no espaço com velocidade angular constante (i.e., ω é constante). Interprete este resultado usando o Teorema de Poinsot.
- c) No caso geral $I_1=I_2\neq I_3$, a equação (1) mostra que ω precessa (i.e., roda) em torno de ${\bf p}$ com velocidade angular

$$\boldsymbol{\omega}_{pr} = \frac{\mathbf{p}}{I_1}.$$

Interprete este resultado com base no Teorema de Poinsot.